

Logika és számításelmélet

A számításelmélet rész órai jegyzete

Előadó: Dr. Gazdag Zsolt

Utolsó módosítás: 2007. december 30.

1. fejezet

Előszó

Ez a folyamatosan bővülő órai jegyzet az ELTE Informatikai Karán, a 2007-2008-as őszi szemeszterben tartott „Logika és számításelmélet” című kurzus számításelméletéhez kapcsolódó anyagát tartalmazza. Ezáltal segítséget nyújthat a kurzus jobb megértéséhez és a vizsgára való felkészüléshez.

Az előadás célja, hogy betekintést nyújtson az elméleti számítástudomány alábbi területeire:

- **Kiszámíthatóság elmélet:** Mely problémák oldhatók meg algoritmikusan?
- **Bonyolultságelmélet:** Az algoritmikusan megoldható problémák közül melyek a nehéz problémák, vagyis azok a problémák melyek megoldása az erőforrások (tár és idő) felhasználása szempontjából nem hatékonyak?

A fentiek vizsgálatához szükségünk lesz a formális nyelvek alapszintű ismeretére is. Miért hasznos ezeket a dolgokat ismerni? Többek között azért mert

- nem kezdünk el megoldani egy problémát ha tudjuk, hogy megoldhatatlan;
- ha megértjük, hogy egy probléma miért nehezen megoldható, akkor módosítva a nehézséget okozó részt esetleg egy könnyebben megoldható (de a célnak még megfelelő) problémát kapunk;
- ha tudjuk, hogy a pontos megoldás megtalálása nehéz feladat, akkor esetleg megelégszünk közelítő megoldások keresésével, vagy megpróbálunk egy olyan algoritmust keresni, ami egy általános bemeneten ugyan exponenciális időigényű, de a gyakorlatban legtöbbször előforduló bemeneteken hatékonyan működik.

Tartalomjegyzék

1. Előszó	3
2. Bevezetés	7
2.1. A kiszámíthatóság elmélet rövid története	7
2.2. Alapfogalmak	9
2.3. Formális nyelvek és véges reprezentációik	11
3. A kiszámíthatóság elmélet alapjai	13
3.1. Turing-gépek	13
3.2. Különböző Turing-gép változatok	17
3.2.1. Többszalagos Turing-gépek	17
3.2.2. Turing-gép mindkét irányban végtelen szalaggal (nem tananyag)	19
3.2.3. Nemdeterminisztikus Turing-gépek	20
3.3. Eldönthetetlen problémák	22
3.3.1. Turing-gépek kódolása	23
3.3.2. Egy nem rekurzívan felsorolható nyelv	24
3.3.3. Egy rekurzívan felsorolható, de nem eldönthető nyelv	25
3.4. További eldönthetetlen problémák	28
3.4.1. Rice tétele	30
4. Bevezetés a bonyolultságelméletbe	33
4.1. NP-teljes problémák	34
4.1.1. SAT NP-teljes	36

4.1.2. További NP-teljes problémák	39
--	----

2. fejezet

Bevezetés

Ebben a fejezetben megismerkedünk a tantárgy alapfogalmaival, valamint a kiszámíthatóság elmélet rövid történetével. Majd ejtünk pár szót arról, hogy mivel foglalkozik az előadás másik fő témaköre, a bonyolultságelmélet.

2.1. A kiszámíthatóság elmélet rövid története

1900-ban, a századforduló alkalmából, David Hilbert német matematikus 23 addig megválaszolatlan kérdést intézett a kor matematikusaihoz. Ezek közül néhány, mint ahogy az később kiderült, nagy hatással volt a huszadik századi matematika, és különösen a kiszámíthatóságelmélet, fejlődésére.

Ezen problémák közül a 10-ik a következőképpen szólt. Adott egy p egész együtthatós polinom. A kérdés az, hogy tudunk-e p változóiba olyan egész számokat helyettesíteni, hogy p értéke 0 legyen? Legyen például $p = 2x^2 - 3xy + 2z$. Akkor ha x , y és z helyébe rendre 2-t, 1-et és 1-et helyettesítünk, akkor p értéke 0 lesz. Tehát ennek a konkrét polinomnak az esetében „igen” a válasz a kérdésre. Hilbert olyan algoritmust keresett, ami tetszőleges polinom esetén „igen” vagy „nem” választ ad. Úgy gondolta, hogy nincs eldönthetetlen probléma és meg volt győződve róla, hogy a 10-ik probléma is eldönthető megfelelő algoritmussal. Ezt a problémát végül Matijasevič oldotta meg 1970-ben. Megmutatta, hogy Hilbert 10-ik problémája algoritmikusan eldönthetetlen.

Hilbert az 1920-as években meghirdette nagyra törő programját, melynek lényege az volt, hogy formalizálni és axiomatizálni kellene a matematika összes elméletét egy megfelelő formális nyelven, és megmutatni, hogy az axiómarendszer teljes (minden igaz állítás bizonyítható a rendszerben) és konzisztens (nem vezethető le belőle ellentmondás, azaz egy állítás és annak a tagadása is).

Hilbert programjának része volt az úgynevezett Entscheidungsproblem (magyar-

ra Eldönthetőségi Problémaként fordítható) mely egy olyan algoritmus megadását tűzte ki célul ami az matematika tetszőleges állításáról eldönti, hogy az igaz vagy hamis.

1929-ben Kurt Gödel megmutatta, hogy az eldörendű kalkulus teljes, azaz minden érvényes formula levezethető (bizonyítható) egy megfelelő axiómarendszerből. Ezt a tételt hívjuk Gödel teljességi tételének. Két évvel később Gödel bebizonyította az ún. első nemteljességi tételét: Minden olyan mechanikusan kiszámítható elméletben ami tartalmazza az elemi aritmetikát van olyan állítás, hogy az adott elméletben sem az állítás, sem annak tagadása nem bizonyítható, tehát van olyan állítás ami igaz de nem bizonyítható. A tétel tulajdonképpen azt mondja ki, hogy minden olyan elmélet, ami eleget tesz a fent leírtaknak nem lehet egyszerre teljes és konzisztens. A nemteljességi tételből következik, hogy Hilbert programjának alapvető célkitűzései megvalósíthatatlanok.

Azt viszont a nemteljességi tétel elvileg nem zárna ki, hogy esetleg létezik algoritmus, ami eldönti a matematika összes állítását, mivel az algoritmus pontos definíciója akkor még nem létezett. Az Eldönthetőségi Problémára a negatív választ végül Alonzo Church és Alan Turing adta meg egymástól függetlenül, de nagyjából egy időben, 1936-ban. Ehhez viszont az kellett, hogy bevezetésre kerüljenek olyan algoritmus modellek, amelyekről később kiderül, hogy egymással megegyező számítási erővel rendelkeznek:

Gödel: 1931-ben bevezeti a primitív rekurzív függvényeket. 1934-ben, egy előadáson, Herbrand javaslatára definiálja az általánosabb rekurzív függvényeket és megfogalmazza azt a nézetét, hogy ezek a függvények megfelelnek a „mechanikusan” kiszámítható függvényeknek.

Church: Az 1930-as évek elején tanítványaival (Kleene és Rosser) megalkotja a λ -kalkulust, egy formális rendszert, ami a függvény fogalmán és a függvényeknek a változók értékeire való alkalmazásán alapszik. Ezen belül megalkotják a λ -definiálható függvényeket. Később bebizonyítják, hogy ezek ekvivalensek rekurzív függvényekkel.

Turing: 1936-os cikkében definiálja a később róla elnevezett Turing-gépet és megfogalmazza azt a nézetét, hogy a Turing-géppel kiszámítható függvények megegyeznek az algoritmikusan kiszámítható függvényekkel. A cikke végén vázolja annak bizonyítását, hogy a λ -definiálható valamit a Turing-géppel kiszámítható függvények megegyeznek.

Később további modelleket is definiáltak (pl. RAM gépek, Post-gépek, Markov-algoritmusok), de mindről kiderült, hogy nem rendelkeznek a Turing-gépnél nagyobb számítási erővel. Ezek az eredmények is alátámasztják az ún. Church-Turing tézist: A kiszámíthatóság különböző matematikai modelljei mind az effektíven kiszámítható függvények osztályát definiálják.

Church az Entscheidungsproblem-re úgy adott negatív választ, hogy megmutatta, nincs olyan kiszámítható függvény, ami két λ -kalkulusbeli kifejezésről el-

dönti, hogy ekvivalensek-e. Turing a következőképpen gondolkodott. Először megmutatta, hogy a Turing-gépek megállási problémája eldönthetetlen. Utána pedig megfogalmazta a problémát matematikai állításként. Ebből már következett, hogy nem létezhet olyan algoritmus ami eldönteni a matematikai állítások igazságértékét.

2.2. Alapfogalmak

Számítási problémának nevezünk egy olyan, a matematika nyelvén megfogalmazott kérdést, amire számítógéppel szeretnénk megadni a választ. A gyakorlati élet szinte minden problémájához rendelhető, megfelelő absztrakciót használva, egy számítási probléma.

Példa Tekintsük a következő, valós életből vett problémát. Tegyük fel, hogy van több, azonos magasságú, de különböző méretű hordóknak, melyeket el szeretnénk szállítani valahova. Adódik a kérdés: hogyan helyezzük el a teherautónkon a hordóinkat úgy, hogy minél nagyobb legyen a hordók együttes úrtartalma. Az ehhez a feladathoz rendelhető számítási probléma: hogyan helyezhetünk el egy téglalapban különböző sugarú köröket úgy, hogy a téglalapnak minél nagyobb részét lefedjük? \square

Egy problémát a hozzá tartozó konkrét bementettel együtt a probléma egy példányának nevezzük. A fenti számítási probléma egy példánya az amikor megadjuk a téglalap és a körök konkrét méreteit.

Speciális számítási probléma az eldöntési probléma. Ilyenkor a problémával kapcsolatos kérdés egy eldöntendő kérdés, tehát a probléma egy példányára a válasz „igen” vagy „nem” lesz.

Ilyen eldöntési probléma az úgynevezett SAT probléma, amit a következőképpen definiálunk. Adott egy ϕ zérusrendű (ítéletkalkulusbeli) konjunktív normálforma. A kérdés az, hogy kielégíthető-e ϕ . Tehát a problémára a válasz „igen” ha ϕ kielégíthető és „nem” egyébként.

Egy számítási probléma reprezentálható egy $f : A \rightarrow B$ parciális függvénnyel. Az A halmaz tartalmazza a probléma egyes példányait, jellemzően egy megfelelő ábécé feletti szóban elkódolva, míg a B halmaz tartalmazza az egyes példányokra a függvény által adott értékeket, szintén valamely alkalmas ábécé feletti szóban elkódolva. Értelemszerűen, ha eldöntési problémáról van szó, akkor az f értékkészlete, vagyis a B egy két elemű halmaz: {igen, nem}, {1, 0}, stb. Az f azért parciális függvény, mert az f által reprezentált probléma lehet olyan, hogy a probléma egyes példányaira nem lehet algoritmikusan kiszámítani a választ.

Egy $f : A \rightarrow B$ függvényt kiszámíthatónak nevezünk, ha létezik olyan algoritmus amely minden $x \in A$ elemre véges sok lépésben kiszámítja az $f(x) \in B$ értéket (tehát f teljesen definiált, azaz totális függvény). Egy probléma pedig megoldható, ha az általa meghatározott függvény kiszámítható. Ha egy eldön-

tési probléma megoldható, akkor azt is mondjuk, hogy a probléma eldönthető. A továbbiakban jellemzően eldöntési problémákkal foglalkozunk.

A SAT probléma eldönthető, hisz könnyen adható egy algoritmus, ami eldönti azt, hogy egy ϕ formula kielégíthető-e. Ez az algoritmus nem csinál mást, mint a ϕ -ben szereplő változóknak logikai értéket ad az összes lehetséges módon, majd rendre kiértékeli a formulát.

A későbbiekben gyakran lesz szükségünk arra, hogy a problémákat eldöntő algoritmusok időigényét a probléma egy példány méretének a függvényében vizsgáljuk. Igazából nem a pontos időigényre leszünk kíváncsiak, hanem annak nagyságrendjére, ezért bevezetjük a következő fogalmakat.

Definíció Legyenek $f, g : N \rightarrow R_+$ függvények, ahol N a természetes számok, R_+ pedig a nemnegatív valós számok halmaza. Azt mondjuk, hogy f legfeljebb olyan gyorsan nő mint g (jelölése: $f(n) = \mathcal{O}(g(n))$) ha létezik olyan $c > 0$ szám és $n_0 \in N$, hogy $f(n) \leq c \cdot g(n)$ minden $n \geq n_0$ számra. Az $f(n) = \Omega(g(n))$ jelöli azt, hogy $g(n) = \mathcal{O}(f(n))$ teljesül, és $f(n) = \Theta(g(n))$ jelöli azt, hogy $f(n) = \mathcal{O}(g(n))$ és $f(n) = \Omega(g(n))$ is teljesül.

Példa $3n^3 + 5n^2 + 6 = \mathcal{O}(n^3)$, $123n^2 + 6235 = \mathcal{O}(n^2)$, $n^k = \mathcal{O}(2^n)$ minden $k \geq 0$ -ra, $\log_2 n = \mathcal{O}(n)$, $\log \log n = \mathcal{O}(\log n)$.

Nagyon fontos a következő eredmény.

Tétel Minden polinomiális függvény lassabban nő, mint bármely exponenciális függvény, azaz minden $p(n)$ polinomhoz és c pozitív valós számhoz van olyan n_0 egész szám, hogy minden $n \geq n_0$ esetén $p(n) \leq 2^{cn}$. \square

Tekintsük például újra az eldönthető SAT problémát. Vajon SAT megoldható-e polinom időben (azaz olyan algoritmussal, ami a bemenetként kapott formula méretének polinom függvényében megáll)? A probléma eldöntésére használható, minden változóhozárrendelést megvizsgáló algoritmus a formula változószámának függvényében exponenciális lépésszámú (mert legrosszabb esetben exponenciálisan sok hozzárendelést kell megvizsgálni). Ez pedig a gyakorlatban, legalábbis a sok változót tartalmazó formulákra, használhatatlan. Hogy ezt belássuk tekintsünk egy 100 változót tartalmazó ϕ konjunktív normálformát. Tudjuk, hogy ϕ kielégíthetőségének az eldöntéséhez általában 2^{100} kiértékelés szükséges. Ez akkora szám, hogy egy másodpercenként 10^{12} műveletre képes számítógép körül-belül $4 \cdot 10^{16}$ évig dolgozna a problémán, ami pedig több, mint az univerzum jelenlegi életkora.

Jelenleg megválaszolatlan az a kérdés, hogy van-e a SAT problémát polinom időben eldöntő algoritmus? Ennek a kérdésnek a vizsgálata már a bonyolultságelmélet témaköre. Az viszont tény, hogy ha valaki tudna adni egy olyan algoritmust, ami a SAT problémát polinom időben eldönti, akkor számos olyan probléma, melynek eldöntésére jelenleg csak exponenciális időigényű algoritmus ismert, polinom időben eldönthető lenne.

Megjegyzés A SAT probléma egy megszorított változata, amikor minden kon-

junkciós tag csak legfeljebb egy pozitív literált tartalmaz, egy polinom időben eldönthető probléma.

Egy eldönthető probléma tekinthető úgy is mint egy formális nyelv. A probléma példányaikat elkódoljuk egy megfelelő ábécé feletti szavakban. Ezek után magát a problémát azonosítjuk azzal a formális nyelvvel, mely azokat a szavakat tartalmazza, melyek a probléma „igen” példányaikat kódolják, vagyis azokat a példányaikat melyekre a problémát eldöntő algoritmus „igen” választ ad.

Az így kapott formális nyelvet általában ugyanúgy nevezzük, mint magát a problémát. Tehát például a SAT jelentheti a fent definiált eldöntési problémát és azt a formális nyelvet is, amely szavai a kielégíthető zérusrendű formulákat kódolják.

2.3. Formális nyelvek és véges reprezentációik

Definíció Legyen Σ egy véges, nem üres halmaz. Σ -t ábécének, az elemeit pedig betűknek nevezzük.

Σ betűinek egy tetszőleges véges (akár üres) sorozatát Σ -feletti szónak nevezzük. Σ^* jelöli az összes Σ -feletti szót, Σ^+ a $\Sigma^* - \{\varepsilon\}$ halmazzal, $l(u)$ az $u \in \Sigma^*$ szó hosszát, $l_a(u)$ pedig az u -beli a betűk számát. A 0 hosszú szót üres szónak nevezzük (jele: ε). Σ -feletti nyelven a Σ^* egy részhalmazát értjük. \square

Példa Legyen $\Sigma = \{0, 1\}$. Akkor $\Sigma^* = \{\varepsilon, 0, 1, 00, 01, 10, 11, \dots\}$. Az alábbi nyelvek pedig mind Σ^* részhalmazai:

$$\emptyset, \quad \{0, 111, 0^5, 1^{10}\}, \quad \{\varepsilon\}, \quad \{\varepsilon, 0, 1, 10, 11\}$$

$$\{(01)^n : n \geq 0\}, \quad \{0^n 1^n : n \geq 0\}, \quad \{u \in \Sigma^* : l_0(u) = l_1(u)\}. \quad \square$$

Mivel egy nyelv általában végtelen, kell találni egy véges reprezentációját a nyelvnek. Hogyan lehet megadni egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelvet?

- Algoritmussal, ami az inputjára adott $u \in \Sigma^*$ szóra „igen”-nel áll meg, ha $u \in L$ és „nem”-mel, ha $u \notin L$. Az ily módon megadható nyelveket nevezzük eldönthetőnek vagy rekurzívoknak.
- Eljárással, ami az inputjára adott $u \in \Sigma^*$ szóra „igen”-nel áll meg, ha $u \in L$ és vagy nem áll meg, vagy „nem”-mel áll meg, ha $u \notin L$. Az ily módon megadható nyelveket nevezzük Turing felismerhetőnek vagy rekurzívan felsorolhatóknak.

Világos, hogy minden eldönthető nyelv felismerhető is. A fordított állításról viszont később látni fogjuk, hogy nem áll fenn.

A formális nyelvek további véges reprezentációi még a nyelvtanok és a különböző véges sok állapottal rendelkező gépek: véges automaták, veremautomaták, Turing-gépek. A következő fejezetben a Turing-géppel fogunk megismerkedni.

3. fejezet

A kiszámíthatóság elmélet alapjai

A Turing-gép egy véges sok belső állapottal rendelkező eszköz. A Turing-gép egy egy irányban végtelen szalagon dolgozik. A szalag tulajdonképpen a gép (korlátlan) memóriája. Kezdetben a szalagon csak a bemenő szó van, mely a szalag bal végén helyezkedik el. A gép ún. író-olvasó feje a bemenő szó első betűjén áll és a gép a kezdőállapotában van. A szalag bemenő szón kívüli része csak üres (\sqcup) szimbólumokat tartalmaz.

3.1. Turing-gépek

Hasonlóan a véges automatához vagy a veremautomatához, a Turing-gép is egy véges sok állapottal rendelkező eszköz. A Turing-gép egy egy irányban végtelen szalagon dolgozik. A szalag tulajdonképpen a gép (korlátlan) memóriája. Kezdetben a szalagon csak a bemenő szó van, mely a szalag bal végén helyezkedik el. A gép ún. író-olvasó feje a bemenő szó első betűjén áll és a gép a kezdőállapotában van. A szalag bemenő szón kívüli része csak üres (\sqcup) szimbólumokat tartalmaz.

A gép az író-olvasó fejet tetszőlegesen képes mozgatni a szalagon, a kikötés csak annyi, hogy a fej „nem eshet le” a szalag bal oldalán, azaz ha a fej a szalag legelején van, akkor a gép nem tudja a fejet balra léptetni. A gép képes továbbá a fej pozíciójában a szalag tartalmát kiolvasni és átírni. A gépnek van két kitüntetett állapota, a q_i és a q_n állapotok. Ha ezekbe az állapotokba kerül a gép, akkor rendre elfogadja illetve elutasítja a bemenő szót. Formálisan a Turing-gépet a következő módon definiáljuk.

Definíció A Turing-gép egy olyan $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n)$ rendszer, ahol

- Q az állapotok véges, nemüres halmaza,
- $q_0, q_i, q_n \in Q$, q_0 a kezdő-, q_i az elfogadó és q_n az elutasító állapot,
- Σ és Γ ábécék, a bemenő jelek illetve a szalag szimbólumok ábécéje úgy, hogy $\Sigma \subseteq \Gamma$ és $\Gamma - \Sigma$ tartalmaz egy speciális \sqcup szimbólumot,
- $\delta : (Q - \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, R\}$ az átmenet függvény.

A Turing-gép működésének fázisait a gép úgynevezett konfigurációival írjuk le. A Turing-gép konfigurációja egy uqv szó, ahol $q \in Q$ és $u, v \in \Gamma^*$, $v \neq \varepsilon$. Ez a konfiguráció a gép azon állapotát tükrözi amikor a szalag tartalma uv (uv után szalagon már csak \sqcup van), a gép a q állapotban van, és a gép ír-olvasó feje a v első betűjére mutat. A gép kezdőkonfigurációja egy olyan $q_0u\sqcup$ szó, ahol u csak Σ beli betűket tartalmaz. Egy Turing-gép konfigurációátmenetét az alábbiak szerint definiáljuk.

Definíció Legyen $uqav$ egy konfiguráció, ahol $a \in \Gamma$ és $u, v \in \Gamma^*$. Ha $\delta(q, a) = (r, b, R)$, akkor $uqav \vdash ubrv'$, ahol $v' = v$, ha $v \neq \varepsilon$, különben $v' = \sqcup$. Most tegyük fel azt, hogy $\delta(q, a) = (r, b, L)$. Ebben az esetben ha $u \neq \varepsilon$, akkor $uqav \vdash u'rcbv'$, ahol $c \in \Gamma$ és $u'c = u$, egyébként pedig $uqav \vdash urbv$.

Azt mondjuk, hogy M véges sok lépésben eljut a C konfigurációból a C' konfigurációba (jele $C \vdash^* C'$), ha van olyan $n \geq 0$ és C_1, \dots, C_n konfigurációsorozat, hogy $C_1 = C$, $C' = C_n$ és minden $1 \leq i < n$ -re, $C_i \vdash C_{i+1}$.

Ha $q \in \{q_i, q_n\}$, akkor azt mondjuk, hogy az uqv konfiguráció egy megállási konfiguráció. $q = q_i$ esetében elfogadó, míg $q = q_n$ esetében elutasító konfigurációról beszélünk.

Az M által felismert nyelv (amit $L(M)$ -mel jelölünk) azoknak az $u \in \Sigma^*$ szavaknak a halmaza, melyekre igaz, hogy $q_0u\sqcup \vdash^* xq_iy$ valamely $x, y \in \Gamma^*$, $y \neq \varepsilon$ szavakra. \square

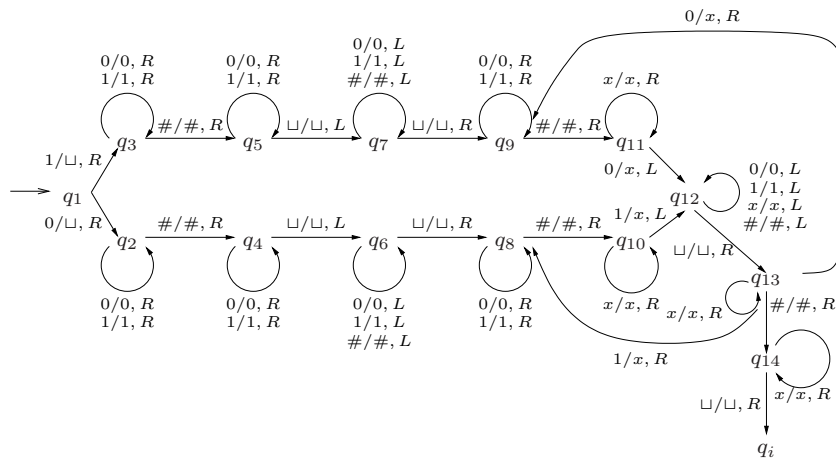
Példa Tekintsük az $L = \{u\#u \mid u \in \{0, 1\}^+\}$ nyelvet. Az L felismerhető egy olyan Turing-géppel, mely a következő algoritmus szerint működik.

1. Végigolvasva az inputot ellenőrizzük le, hogy az pontosan egy $\#$ -t tartalmaz-e. Ha nem, akkor elutasítjuk a bemenetet. Figyelem, még az első lépésben meg kell jelölni az input első betűjét, különben a gép nem fogja tudni, mikor ért vissza a szó elejére. Esetünkben ez úgy történik, hogy átírjuk az első betűt \sqcup -re, és egy állapotban megjegyezzük, hogy milyen szimbólumot töröltünk ki.
2. A szalagon oda-vissza haladva ellenőrizzük le, hogy a $\#$ jobb és bal oldalán, az egymásnak megfelelő pozíciókon ugyanazok a szimbólumok szerepelnek-e. Ez úgy történik, hogy először a $\#$ bal oldalán átírjuk a soron következő betűt x -re, a gép az állapotában megjegyzi, hogy milyen betűt írt át, és ilyen betűt fog keresni a $\#$ jobb oldalán. Ha talál ilyet, akkor

átírja x -re, egyébként pedig elutasítja a bemenetet. Ezután a gép vissza megy a szó elejére, és kezdi újra a most vázolt műveletet.

3. Ha a $\#$ bal oldalán minden szimbólum átíródott x -re, akkor leellenőrizzük, hogy a $\#$ jobb oldalán van-e még feldolgozatlan betű (olyan ami még nincs átírva x -re). Ha igen, akkor elutasítjuk a bemenetet, egyébként pedig elfogadjuk.

Az alábbi ábrán az L -et felismerő Turing-gép δ átmenetfüggvénye látható (a gép állapothalmaza, bemenő- illetve szalagszimbólumai is leolvashatók az ábráról, a gép kezdőállapota a q_1 állapot). Az átmenetfüggvény egy gráffal van megadva, amit a következő módon kell értelmezni. Legyen q és p a gép két állapota, a, b szalagszimbólumok, D pedig egy $\{L, R\}$ -beli irány. Akkor az ábrán egy q -ból p -be vezető él $a/b, D$ címkéje azt jelenti, hogy $\delta(q, a) = (p, b, R)$. A gép be nem rajzolt átmenetei (a δ definíció szerint totális függvény kell, hogy legyen) a q_n állapotba vezetnek.



A gép számítását a $01\#01$ szón a következő konfigurációátmenetekkel lehet írni.

$$q_101\#01 \vdash \sqcup q_21\#01 \vdash \sqcup 1q_2\#01 \vdash \sqcup 1\#q_401 \vdash^2 \sqcup 1\#01q_4\sqcup \vdash \sqcup 1\#0q_61 \vdash^4 \\ q_6 \sqcup 1\#01 \vdash \sqcup q_81\#01 \vdash \sqcup 1q_8\#01 \vdash \sqcup 1\#q_{10}01 \vdash \sqcup 1q_{12}\#x1 \vdash^2 q_{12} \sqcup 1\#x1 \vdash \\ \sqcup q_{13}1\#x1 \vdash \sqcup xq_9\#x1 \vdash^* \sqcup x\#xx \sqcup q_i \sqcup .$$

Tehát a gép, helyesen, elfogadja a $01\#01$ szót. □

Megjegyzés Szokás a Turing-gépet úgy definiálni, hogy a gép író-olvasó feje képes egy konfigurációátmenet során helyben maradni. Nem nehéz megmutatni, hogy egy ilyen Turing-gép szimulálható egy olyannal ami csak jobbra vagy balra léphet.

Most a Turing-gép segítségével definiáljuk a Turing-felismerhető illetve az eldönthető nyelveket. Igaz, hogy korábban már definiáltuk ezeket a nyelvosztályokat (a 11-ik oldalon), de nem kerülünk ellentmondásba azzal a definícióval, ha meggondoljuk, hogy a Church-Turing tézis értelmében minden algoritmus megadható Turing-géppel.

Definíció Egy $L \in \Sigma^*$ nyelv Turing-felismerhető, ha $L = L(M)$ valamely M Turing-gépre. Továbbá, egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelv eldönthető, ha létezik olyan M Turing-gép, mely minden bemeneten megállási konfigurációba jut és felismeri az L -et. A Turing-felismerhető nyelveket szokás rekurzívan felsorolhatónak, az eldönthető nyelveket pedig rekurzívoknak is nevezni. \square

Megjegyezzük, hogy a fenti példában látható Turing-gép nem csak felismeri, hanem el is dönti az L nyelvet.

Most definiáljuk a Turing-gépek futásának időigényét.

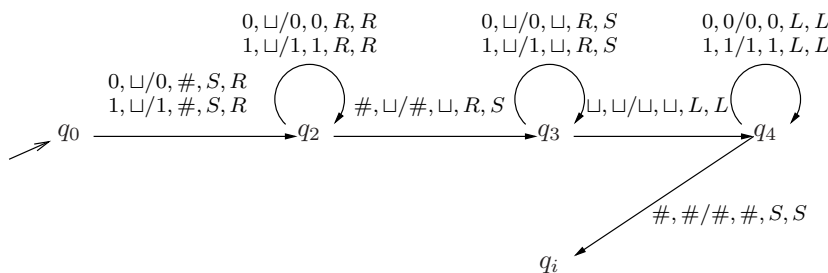
Definíció Tekintsünk egy $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n)$ Turing-gépet és annak egy $u \in \Sigma^*$ bemenő szavát. Azt mondjuk, hogy M futási ideje (időigénye) az u szón n ($n \geq 0$), ha M a $q_0u\sqcup$ kezdőkonfigurációból n lépésben el tud jutni egy megállási konfigurációba. Ha nincs ilyen szám, akkor M futási ideje az u -n végtelen.

Legyen $f : N \rightarrow N$ egy függvény. Azt mondjuk, hogy M időigénye $f(n)$ (vagy, hogy M egy $f(n)$ időkorlátos gép), ha minden $u \in \Sigma^*$ input szóra, M időigénye az u szón legfeljebb $f(l(u))$. \square

Példa Tekintsük újra a fenti példában látható L nyelvet, és az öt eldöntő Turing-gépet. Könnyen látható, hogy a gép időigénye egy $u\#u$ n hosszú szón a következőképpen alakul.

- Az input leellenőrzése: $2n$ lépés.
- Egy betű pár összehasonlítása minimum $2(\lfloor \frac{n}{2} \rfloor + 1)$ ($\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ az $\frac{n}{2}$ egész részét jelöli) és maximum $2n$ lépés (attól függően, hogy melyik pozíciónál tartunk az összehasonlításban).
- Az előbb leírt ellenőrzést pedig $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ esetben kell végrehajtani.

Tehát a gép számítása az $u\#u$ szón nagyságrendileg $2n + \lfloor \frac{n}{2} \rfloor 2n$, azaz $n^2 + 2n$ lépésből áll. Ha a gép a szalagján olyan u szót kap bemenetként, amely nem eleme L -nek, akkor a betű párok leellenőrzése $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ -nél kevesebbszer hajtódik végre. Mindezekből következik, hogy az L nyelv eldönthető egy $\mathcal{O}(n^2)$ időkorlátos Turing-géppel. \square



3.2. Különböző Turing-gép változatok

Ebben a fejezetben megvizsgálunk néhányat a Turing-gép különböző változatai közül. Ezek a gépek bár általánosabban vannak definiálva, mint a mi Turing-gép modellünk, de valójában mind ekvivalensek vele.

3.2.1. Többszalagos Turing-gépek

A többszalagos Turing-gépek, értelemszerűen, egynél több szalaggal rendelkeznek. Mindegyik szalaghoz tartozik egy író-olvasó fej, melyek egymástól függetlenül képesek mozogni jobbra és balra, valamint képesek arra is, hogy egy konfigurációátmenet során helyben maradjanak.

Definíció Legyen $k > 1$. Egy k -szalagos Turing-gép egy olyan $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n)$ rendszer, ahol a komponensek a δ kivételével megegyeznek az egyszalagos Turing-gép komponenseivel, δ pedig a következőképpen adódik. $\delta : (Q - \{q_i, q_n\}) \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R, S\}^k$. Itt az S szimbólum azt az esetet jelöli amikor az író-olvasó fej helyben marad. Legyenek q, p Q -beli állapotok, $a_1, \dots, a_k, b_1, \dots, b_k$ Γ -beli szimbólumok és D_1, \dots, D_k pedig $\{L, R, S\}$ -beli irányok. Ha $\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (p, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$, akkor a gép a q állapotból, ha a szalagjain rendre az a_1, \dots, a_k betűket olvassa, át tud menni a p állapotba, miközben az a_1, \dots, a_k betűket átírja a b_1, \dots, b_k betűkre és a szalagokon a fejeket a D_1, \dots, D_k irányokba mozgatja (ha valamely $1 \leq i \leq k$ esetén $D_i = S$, akkor az i -ik szalagon a fej helyben marad). A fejek, akár csak az egyszalagos esetben, nem mozdulnak balra, ha a szalag legelején állnak.

A többszalagos Turing-gép konfigurációi, a konfigurációátmenetek valamint a felismert illetve előtött nyelv definíciója az egyszalagos eset értelemszerű általánosításai. A többszalagos Turing-gép modell időigényét is az egyszalagoshoz hasonlóan definiáljuk. \square

A továbbiakban egy L nyelvet $f(n)$ időben eldönthetőnek nevezünk, ha eldönthető egy $f(n)$ időkorlátos (akár többszalagos) Turing-géppel.

Példa Tekintsük újra az $L = \{u\#u \mid u \in \{0, 1\}^+\}$ nyelvet. Az alábbi kétszalagos gép szintén L -et dönti el. A gép δ átmenetfüggvénye a következő módon

olvasható ki az ábrából. Legyen q és p a gép két állapota, a_1, a_2, b_1 és b_2 szalagszimbólumok, D_1 és D_2 pedig $\{L, R, S\}$ -beli irányok. Ha az ábrán vezetél q -ból p -be és az él címkéje $a_1, a_2/b_1, b_2, D_1, D_2$, akkor ez azt jelenti, hogy $\delta(q, a_1, a_2) = (p, b_1, b_2, D_1, D_2)$. A gép be nem rajzolt átmenetei itt is a q_n állapotba vezetnek.

A gép a következő módon működik. Először kiír egy $\#$ szimbólumot a második szalagjára, megjelölve ezzel a 2-ik szalagon a szó elejét. Ezután átmásolja a $\#$ baloldalián lévő szót a 2-ik szalagra. Majd elmegy az első szalagon a szó végére és mindkét szalagon az utolsó nem \sqcup szimbólumra áll. Végül mindkét szalagon balra lépkedve összehasonlítja az első szalagon a $\#$ -tól jobbra lévő szót a 2-ik szalagon lévő szóval. Ha a fejek a két szalagon egyszerre olvasnak $\#$ -t, akkor a gép elfogad, különben elutasít.

A gép időigényét egy n hosszú szón könnyű kiszámolni, az legfeljebb $\lfloor \frac{n}{2} \rfloor + n + 1$ lépés. Tehát L egy $\mathcal{O}(n)$ vagyis lineáris időben eldönthető nyelv. \square

Bár a Turing-gép a több szalaggal egyszerűben képes felismerni egyes nyelveket, az általános kiszámítási ereje nem nő ezáltal, ahogy ezt az alábbi tétel bizonyításában is látni fogjuk. Két Turing-gépet ekvivalensnek nevezünk, ha ugyanazt a nyelvet ismerik fel.

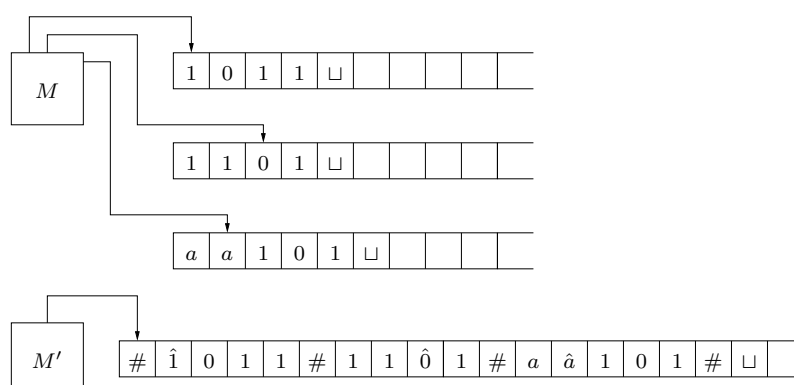
Tétel Minden k -szalagos, $f(n)$ időkorlátos Turing-géphez van vele ekvivalens egyszalagos, $\mathcal{O}(f(n)^2)$ időkorlátos Turing-gép.

Bizonyítás (Vázlat) Legyen M egy k -szalagos Turing-gép valamely $k \geq 2$ -re. Megadunk egy M' egyszalagos Turing-gépet ami képes szimulálni M működését. A szimuláció ötlete az alábbi ábrán látható.

M' egymás után tárolja a szalagján M szalagjainak a tartalmát. A különböző szalagokat $\#$ jellel választja el egymástól. Azt, hogy M szalagjain a fejek mely szimbólumokra mutatnak M' úgy tartja számon, hogy a kérdéses szimbólumokat megjelöli egy $\hat{}$ jellel. Tehát M' szalagszimbólumai között, az M szalagszimbólumai mellett, ott van még a $\#$ szimbólum, valamint M szalagszimbólumainak egy $\hat{}$ -pal megjelölt változata.

A szimuláció lépései a következők. Legyen $w = a_1 \dots a_n$ M egy bemenő szava.

1. M' először előállítja a szalagján M kezdőkonfigurációját:
 $\# \hat{a}_1 a_2 \dots a_n \# \hat{} \# \hat{} \dots \#$.
2. M egy lépésének szimulálásához M' végigolvassa a szalagját az első $\#$ -tól kezdve az utolsó $(k+1)$ -ik $\#$ -ig. Eközben az állapotában eltárolja a ponttal megjelölt szimbólumok pont nélküli változatait (M' állapotai úgy vannak definiálva, hogy mindegyik képes tárolni M k darab szalagszimbólumát).
3. M' ezután az állapotában eltárolt adatok és M átmenetfüggvénye alapján végrehajtja a saját szalagján azokat a módosításokat, melyeket M végez a szalagjain.



4. Ha M valamelyik szalagján az utolsó nem \sqcup szimbólum olvasása után jobbra lép, akkor M' a megfelelő $\#$ -tól kezdve jobbra mozgatja egy pozícióval a szalagjának a tartalmát, és a felszabadult helyre beszúr egy $\hat{\sqcup}$ szimbólumot.
5. Ha M valamilyen (elfogadó vagy elutasító) megállási konfigurációba kerül, akkor M' is a megfelelő megállási konfigurációba lép. Egyébként M' folytatja M lépéseinek szimulálását a 2. ponttal.

Látható, hogy M' pontosan akkor lép elfogadó állapotba amikor M , tehát $L(M) = L(M')$. Továbbá nem nehéz megmutatni, hogy ha M $f(n)$ időkorlátos, akkor M' $\mathcal{O}(f(n)^2)$ időkorlátos. \square

3.2.2. Turing-gép mindkét irányban végtelen szalaggal (nem tananyag)

A Turing-gép definiálható úgy is, hogy nem egy irányban végtelen szalagon, hanem egy mindkét irányban végtelenen dolgozik. Ekkor a Turing-gép korlátlanul léphet jobbra illetve balra a szalagján

Amint az várható, a mindkét irányban végtelen szalaggal működő Turing-gép kiszámítási ereje sem nagyobb mint az egy irányban végtelen szalagon működő Turing-gépé.

Tétel Minden két irányban végtelen szalagon működő Turing-géphez van vele ekvivalens Turing-gép.

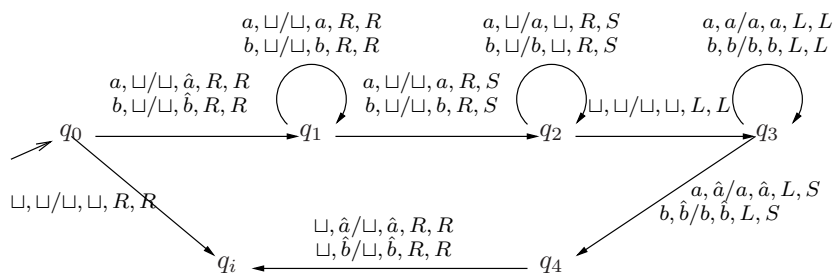
A bizonyítás vázlata a következő. Legyen M egy két irányban végtelen szalagon működő Turing-gép. Elég M -hez megkonstruálni egy ekvivalens M' kétszalagos Turing-gépet, mert azt már tudjuk, hogy M' -höz megadható egy vele ekvivalens egyszalagos Turing-gép.

M' működésének az alapötlete a következő. M' két szalagjából rendre az első illetve a második szalag reprezentálja M szalagjának azon részét mely M kezdőkonfigurációjában a fejtől jobbra illetve balra szerepel. Amikor M a fej kezdőpozíciójához képest jobbra dolgozik, akkor M' az első szalagon lemásolja M működését. Amikor M a fej kezdőpozíciójától egyet balra lép, akkor M' a második szalagján kezd el dolgozni úgy, hogy M minden egyes olyan lépését mely a fej kezdőpozíciójától balra lévő szalagrészen dolgozik, egy a második szalagon történő ellentétes irányú lépéssel szimulálja. Ha a fej egyszer csak újra a kezdőpozíciójától jobbra lévő szalagrészen kezd el dolgozni, akkor M' újra az első szalagján kezdi el szimulálni M működését. Mindeközben M' állapotai tárolják M állapotait plusz még azt az információt, hogy M' -nek az első szalagon vagy a másodikon kell-e dolgoznia. \square

3.2.3. Nemdeterminisztikus Turing-gépek

Ebben az alfejezetben a nemdeterminisztikus Turing-gépekkel ismerkedünk meg. Egy M nemdeterminisztikus Turing-gép átmenetfüggvénye $\delta : (Q - \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow \mathcal{P}(Q \times \Gamma \times \{L, R\})$ alakú. Tehát M minden konfigurációjából néhány (esetleg nulla) különböző konfigurációba mehet át. Ily módon M számítási sorozatai egy u szón egy fával reprezentálhatók. A fa csúcsa M kezdőkonfigurációja, a szögpontjai pedig M konfigurációi. A fa minden levele megfelel M egy számítási sorozatának az u -n. Végül M akkor fogadja el u -t, ha a fa valamelyik levele elfogadó konfiguráció. Nevezzük ezt a most leírt fát M nemdeterminisztikus számítási fájának az u -n. Az M által felismert nyelv a determinisztikus esethez hasonlóan definiálható, a gép által eldöntött nyelv pedig a következőképpen. Azt mondjuk, hogy egy nemdeterminisztikus Turing-gép eldönt egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelvet ha felismeri, és minden $u \in \Sigma$ szóra M számítási sorozatai végesek és elfogadási vagy elutasítási konfigurációba vezetnek. A nemdeterminisztikus Turing-gép definíciója értelemszerűen kiterjeszthető a többszalagos esetre is.

Példa Az alábbi Turing-gép az $L = \{ww \mid w \in \{a, b\}^*\}$ nyelvet dönti el (a be nem jelölt átmenetek a q_n állapotba vezetnek). A gép a q_0 állapotban elkezd olvasni a bemenő szót, megjelöli a szó elejét, majd a q_1 állapotban tovább olvassa azt. Mindeközben átmásolja a szó már elolvasott részét a második szalagra. q_1 -ben nemdeterminisztikusan dönthet úgy, hogy abbahagyja a szó másolását és átmegy a q_2 állapotba. Itt elmegy az első szalagon a szó végére, a második szalagon helyben marad. Ha a szó végére ért az első szalagon, akkor átmegy q_3 -ba, ahol elkezd összehasonlítani az első és a második szalagon lévő szót. Ha egyformának találja őket, akkor elfogadja a bemenetet, egyébként pedig elutasítja. Ha a bemenő szó eleme a nyelvnek, akkor lesz a gépnek egy olyan számítási sorozata, mely pont a szó felénél hagyja abba a szó másolását, és ebben az esetben az első és a második szalagon ugyanaz a szó lesz. Tehát a gép elfogadja a bemenetet, tekintet nélkül arra, hogy a szón az összes többi számítási sorozat sikertelen lesz.



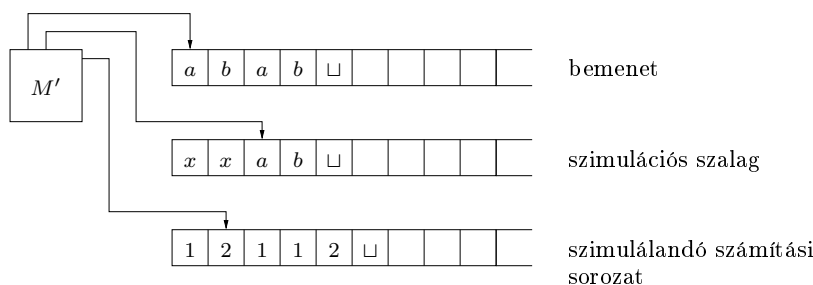
A nemdeterminisztikus Turing-gép időigényét a következő módon definiáljuk. Legyen $f : N \rightarrow N$ egy függvény és M egy nemdeterminisztikus Turing-gép. Azt mondjuk, hogy az M időigénye $f(n)$, ha egy n hosszú bemeneten nincsenek M -nek n -nél hosszabb számítási sorozatai. Az előbbi példában látható Turing-gép $\mathcal{O}(n)$ időben dönti el az L nyelvet.

Most belátjuk, hogy a nemdeterminizmus nem jelent plusz kiszámítási erőt a Turing-gépek esetében.

Tétel Minden M $f(n)$ időigényű nemdeterminisztikus Turing-gép ekvivalens egy $2^{\mathcal{O}(f(n))}$ (exponenciális) időigényű determinisztikus Turing-géppel.

Bizonyítás (nem tananyag) Legyen M egy nemdeterminisztikus Turing-gép. Megadunk egy M' háromszalagos Turing-gépet ami ekvivalens M' -mel. Azt már korábban láttuk, hogy M' -hez megadható egy ekvivalens egyszalagos Turing-gép.

M' első szalagja tartalmazza a u bemenő szót. A második szalagon történik az M számítási sorozatainak a szimulációja. Ez a szalag tartalmazza M egy konkrét számítási sorozatának a lépésenkénti eredményét. A harmadik szalagon lévő szó alapján szimulálja M' az M egy számítási sorozatát. A szalagon a fej pozíciója mutatja azt, hogy melyik lépésnél tart M' a szimulációban. A harmadik szalagon tulajdonképpen az u -t elfogadó konfigurációk egy szélességi keresése történik a nemdeterminisztikus számítási fában. M' egy konfigurációja az alábbi ábrán látható.



Legyen b az M átmenetfüggvénye által megadott halmazok közül a legnagyobb elemszámúnak a számossága. Tegyük fel továbbá, hogy az átmenetfüggvény által megadott halmazokban az elemeknek van egy rögzített sorrendje. Így az u nemdeterminisztikus számítási fájának minden szögpontjához hozzárendelhe-

tünk egy $\Sigma = \{1, 2, \dots, b\}$ feletti szót. Persze nem feltétlenül minden Σ -feletti szó fog csúcsot reprezentálni a fában, de ez nem okoz majd gondot. A szimuláció a következőképpen történik.

1. Kezdetben az 1-es szalag tartalmazza a w bemenő szót, a 2-es és 3-as szalagok üresek.
2. M' az első szalag tartalmát rámásolja a második szalagra.
3. M' szimulálja a 2-ik szalagon M egy számítási sorozatát. Az, hogy melyiket kell szimulálnia a 3-ik szalagon lévő szótól függ. M' a szimuláció minden lépése előtt megnézi a 3-ik szalagján lévő szó következő betűjét, és e betű szerint (ami egy szám a Σ -ből) választ M átmenetfüggvényének a lehetőségei közül. Ha nincs megfelelő sorszámú választási lehetőség, vagy a 3-ik szalagon már nincs több betű, akkor a szimuláció véget ér, és ugrás a 4-ik lépésre.

Ha a lépés szimulálása során M elutasító konfigurációba kerül, akkor szintén ugrás a 4-ik lépésre.

Végül, ha elfogadó konfigurációba kerül M , akkor M' is elfogadó konfigurációba kerül és megáll.

4. M' kicseréli a 3-ik szalagján lévő szót az azt alfabetikusan követő szóra és a 2-ik pontra ugorva újratekdi M működésének szimulálását ezen szó alapján.

Látható, hogy M' pontosan akkor kerül elfogadó illetve elutasító konfigurációba, amikor M , és ha M nem áll meg a bemenő szón, akkor M' sem áll meg. Következik tehát, hogy M és M' ekvivalensek.

Nem bizonyítjuk, de könnyen belátható, hogy ha M egy $f(n)$ időigényű Turing-gép, akkor M' $2^{\mathcal{O}(f(n))}$ időigényű. Speciálisan, ha M polinom időigényű, akkor M' exponenciális időigényű lesz.

□

3.3. Eldönthetetlen problémák

Ebben a fejezetben megmutatjuk, hogy bár a Turing-gép a lehető legáltalánosabb algoritmus modell, mégis vannak olyan problémák, melyek nem számíthatók ki Turing-géppel.

Először felidézük azt, hogy egy $L \subseteq \Sigma^*$ nyelvet Turing-felismerhetőnek (vagy rekurzívan felsorolhatónak) nevezünk, ha van olyan M Turing-gép ami az összes L -beli szóra q_i -ben áll meg, a többi szóra pedig q_n -ben áll meg vagy esetleg nem áll meg. A rekurzívan felsorolható nyelvek osztályát RE -vel jelöljük. Továbbá, L -et eldönthetőnek (vagy rekurzívnak) nevezük, ha M minden bemeneten meg

is áll. A rekurzív nyelvek osztályát R -rel jelöljük. Világos, hogy fennáll az $R \subseteq RE$ tartalmazás. A célunk az, hogy megmutassuk az R valódi részhalmaza az RE -nek, azaz van olyan nyelv (probléma) ami Turing-felismerhető, de nem eldönthető, azaz nincs olyan algoritmus, ami a problémát eldöntené.

A fenti célnak megfelelő nyelv a következő lesz: azon (M, w) párok halmaza (egy megfelelő bináris szóban elkódolva), ahol M egy $\{0, 1\}$ bemenő ábécé feletti Turing-gép, w pedig egy $\{0, 1\}$ -feletti szó úgy, hogy $w \in L(M)$, azaz M elfogadja w -t. Jelöljük ezt a nyelvet L_u -val.

Ahhoz, hogy célunkat elérjük, először megmutatjuk, hogy a $\{0, 1\}$ ábécé feletti Turing-gépek egyértelműen elkódolhatóak egy bináris szóval. Ez után pedig megmutatjuk, hogy az $L_{\text{átlő}}$ nyelv, mely azon $\{0, 1\}$ -feletti Turing-gépek bináris kódjait tartalmazza, melyek nem fogadják el önmaguk kódját, mint bemenő szót, egy olyan nyelv, ami nem rekurzívan felsorolható.

3.3.1. Turing-gépek kódolása

Először megjegyezzük, hogy a $\{0, 1\}$ -feletti szavak felsorolhatóak (vagyis megszámlálhatóak). Valóban, tekintsük azt a felsorolást, amelyben a szavak a hosszuk szerint követik egymást, és két egyforma hosszú szó közül pedig az van előbb, amelyik az alfabetikus rendezés szerint megelőzi a másikat. Ily módon a $\{0, 1\}^*$ halmaz elemeinek egy felsorolása a következőképpen alakul: $w_1 = \varepsilon$, $w_2 = 0$, $w_3 = 1$, $w_4 = 00$, $w_5 = 01$, és így tovább. Ezután a $\{0, 1\}^*$ halmaz i -ik eleme alatt a w_i szót értjük.

Legyen a továbbiakban $M = (Q, \{0, 1\}, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n)$ egy Turing-gép. Akkor van olyan $k > 0$ szám, hogy Q -t felírhatjuk $Q = \{q_0, q_1, \dots, q_k\}$ alakban, ahol $q_{k-1} = q_i$ és $q_k = q_n$. Továbbá, van olyan $m > 0$ szám, hogy Γ felírható $\Gamma = \{X_1, X_2, \dots, X_m\}$ alakban, ahol $X_1 = 0$, $X_2 = 1$, $X_3 = \sqcup$ és X_4, \dots, X_m az M további szalagszimbólumai. Nevezzük végül az L , R és S szimbólumokat, azaz a Turing-gép átmenetfüggvényében szereplő irányokat, rendre a D_1 -es, D_2 -es és D_3 -as irányoknak. Ezek után M egy $\delta(q_i, X_j) = (q_r, X_s, D_t)$ átmenete ($0 \leq i, r \leq k$, $1 \leq j, s \leq m$ és $1 \leq t \leq 3$) elkódolható a $0^{i+1}10^j10^{r+1}10^s10^t$ szóban. Valóban, ha az első és harmadik 0-s blokkban szereplő 0-k számából kivonunk egyet, akkor megkapjuk az átmenetben szereplő állapotok indexeit. A második, negyedik és ötödik 0-s blokkban szereplő 0-k száma pedig rendre az átmenetben szereplő szalagszimbólumok és az irány indexeit adják. Továbbá, mivel minden 0-s blokk hossza legalább 1, az átmenetet kódoló szóban nem szerepel az 11 részszó. Tehát az M összes átmenetét kódoló szavakat összefűzhetjük egy olyan szóvá, melyben az átmeneteket az 11 részszó választja el egymástól. Az így kapott szó pedig magát M -et kódolja.

A továbbiakban minden $i \geq 1$ -re M_i -vel jelöljük azt a Turing-gépet, amit a w_i bináris szó kódol (emlékeztetőül, w_i az i -ik elem a $\{0, 1\}^*$ elemeit felsoroló listában). Megegyezünk továbbá abban, hogy ha valamely i -re w_i nem a fent leírt kódolása egy Turing-gépnek, akkor M_i -t azon Turing-gépnek tekintjük, ami

minden inputon azonnal a q_n állapotba megy, vagyis $L(M_i) = \emptyset$. A későbbiekben szükségünk lesz arra, hogy elkódoljunk egy (M, w) Turing-gép és bemenő szó párost egy $\{0, 1\}$ -feletti szóban. Ehhez felhasználhatjuk azt, hogy a Turing-gépek fenti kódolása nem tartalmazhat három 1-est egymás mellett. Tehát az (M, w) párt úgy kódoljuk el, hogy M kódja után írjuk az 111 szót, ezután pedig w -t. A későbbiekben egy (M_i, w) párost kódoló w_i111w szó helyett, a könnyebb olvashatóság kedvéért, gyakran írjuk majd az $\langle M, w \rangle$ kifejezést.

3.3.2. Egy nem rekurzívan felsorolható nyelv

Felhasználva a Turing-gépek előbb látott elkódolását, most már pontosan is definiálni tudjuk, hogy mit értünk a fent említett L_u és $L_{\text{átl6}}$ nyelvek alatt: $L_u = \{w_i111w_j \mid i, j \geq 1, w_j \in L(M_i)\}$ és $L_{\text{átl6}} = \{w_i \mid i \geq 1, w_i \notin L(M_i)\}$. Erről az utóbbi nyelvről mutatjuk meg, hogy nem rekurzívan felsorolható.

Ezt a nyelvet azért nevezzük $L_{\text{átl6}}$ -nak, mert a karakterisztikus függvénye megkapható az alábbi módon. Tekintsük egy végtelen táblázatot, melynek oszlopai és sorai rendre az 1, 2, 3, ... számokkal vannak címkézve, az elemei pedig a 0 és 1 lehetnek az alábbiak szerint. Minden $i, j \geq 1$ -re, az i -ik sorban a j -ik elem értéke pontosan akkor 1, ha $w_j \in L(M_i)$ és 0 egyébként. Tegyük fel, hogy az így kitöltött táblázatunk az alábbi módon néz ki.

		1	2	3	4	...	szavak
Turing-gépek	1	0	1	0	0		
	2	1	1	0	1		
	3	1	1	1	0		
	4	0	0	1	0		
	⋮						

Ebben a táblázatban például a második sor második eleme 1, ami azt jelenti, hogy M_2 elfogadja a w_2 szót (ez persze a valóságban nem igaz, hisz w_2 nem kódol legális Turing-gépet, így M_i nem is ismerhet fel semmilyen szót, de az összefüggések szemléltetéséhez feltesszük, hogy a fenti táblázat helyes).

Minden $i \geq 1$ -re, a fenti táblázat i -ik sora tekinthető úgy, mint az $L(M_i)$ nyelv karakterisztikus függvénye. Mégpedig azért, mert minden $j \geq 1$ -re, a w_j szó pontosan akkor eleme $L(M_i)$ -nek, ha az i -ik sor j -ik eleme 1. Ebben az értelemben a táblázat átlójában szereplő bitsorozat komplementere pedig nem más, mint az $L_{\text{átl6}}$ karakterisztikus függvénye. Ezért nyilvánvaló, hogy minden $i \geq 1$ -re az $L_{\text{átl6}}$ karakterisztikus függvénye különbözik $L(M_i)$ karakterisztikus függvényétől. Ezt használjuk fel az alábbi tétel bizonyításában.

Tétel Az $L_{\text{átl6}}$ nem rekurzívan felsorolható.

Bizonyítás Indirekt bizonyítást adunk. Tegyük fel, hogy $L_{\text{átl6}}$ rekurzívan felsorolható. Megmutatjuk, hogy ez ellentmondáshoz vezet. Ha $L_{\text{átl6}}$ felismerhető,

akkor van olyan M $\{0, 1\}$ -feletti Turing-gép, amire $L_{\text{átl6}} = L(M)$. Mivel M egy $\{0, 1\}$ -feletti Turing-gép, van olyan $i \geq 1$, hogy M ekvivalens M_i -vel, vagyis $L_{\text{átl6}} = L(M_i)$. Vajon eleme-e w_i az $L(M_i)$ nyelvnek? M és M_i ekvivalenciája miatt $w_i \in L(M_i)$ pontosan akkor teljesül, ha $w_i \in L_{\text{átl6}}$ teljesül. Ez utóbbi viszont, $L_{\text{átl6}}$ definíciója szerint, pontosan akkor igaz, ha $w_i \notin L(M_i)$. Tehát ellentmondást kaptunk, ami azt bizonyítja, hogy $L_{\text{átl6}}$ nem rekurzívan felsorolható. \square

3.3.3. Egy rekurzívan felsorolható, de nem eldönthető nyelv

Az előző alfejezet eredményét felhasználva szeretnénk megmutatni, hogy az L_u egy olyan rekurzívan felsorolható nyelv ami nem rekurzív. Ehhez először definiálnunk kell, hogy mit értünk egy nyelv komplementerén.

Legyen L egy Σ -feletti tetszőleges nyelv. Az L nyelv komplementerét \bar{L} -el jelöljük és az alábbi módon definiáljuk: $\bar{L} = \{w \mid w \in \Sigma^*, w \notin L\}$.

Most bebizonyítunk két, a nyelvek és komplementereik kapcsolatára vonatkozó állítást.

Tétel Ha L egy rekurzív nyelv, akkor a komplementere is rekurzív.

Bizonyítás Ha L rekurzív, akkor van olyan M Turing-gép, ami eldönti L -et. Tehát M olyan, hogy a nyelv elemein indítva q_i -ben áll meg, az összes többi szón pedig q_n -ben áll meg, vagyis minden szón megáll. Legyen M' az a Turing-gép, amit úgy kapunk M -ből, hogy M összes olyan átmenetét, ami q_i -be megy q_n -be irányítjuk, a q_n -be menő átmeneteket pedig q_i -be. Nem nehéz belátni, hogy az így definiált M' az \bar{L} nyelvet dönti el. \square

Most azt mutatjuk meg, hogy ha egy L nyelv és az ő komplementere is rekurzívan felsorolható, akkor L rekurzív is.

Tétel Legyen L egy nyelv. Ha $L, \bar{L} \in RE$, akkor $L \in R$.

Bizonyítás Ha L és \bar{L} is rekurzívan felsorolható, akkor vannak olyan M_1 és M_2 Turing-gépek, melyek rendre L -et és \bar{L} -et ismerik fel. M_1 és M_2 felhasználásával megkonstruálunk egy olyan M turing-gépet, ami eldönti L -et.

M egy olyan kétszalagos gép, ami egy w bemeneten az alábbiakat teszi. Első lépésként a második szalagra másolja w -t. Ezután egy ciklusban szimulálja az M_1 egy lépését az első szalagon és az M_2 egy lépését a másodikon. A ciklus addig fut, amíg M_1 és M_2 közül valamelyik elfogadó állapotba nem lép. Mivel w vagy az $L(M_1)$ -nek vagy az $L(M_2)$ -nek az eleme, véges számú szimulációs lépés után, vagy M_1 vagy M_2 elfogadja w -t, tehát valamelyik előbb-utóbb biztosan q_i -be lép. Ha M_1 lép q_i -be, akkor M elfogadja a bemenetet, ha M_2 , akkor pedig elutasítja azt. Könnyen látható, hogy M is L -et ismeri fel ráadásul minden bemeneten megáll, tehát el is dönti L -et. Következésképpen $L \in R$. \square

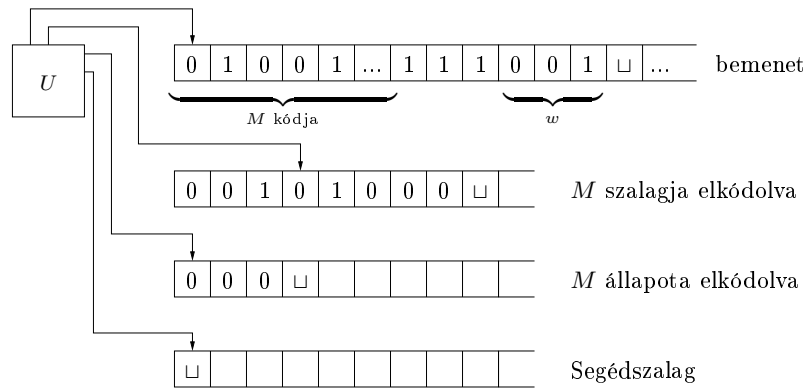
Most már készen állunk arra, hogy megmutassuk azt, hogy L_u rekurzívan felsorolható.

rolható, de nem rekurzív. Először azt mutatjuk meg, hogy rekurzívan felsorolható.

Tétel $L_u \in RE$.

Bizonyítás Megadunk egy olyan U Turing-gépet, ami L_u -t ismeri fel. Ezt a Turing-gépet nevezzük az Univerzális Turing-gépnek, mert mint látni fogjuk U szimulálja a bemenetén kapott $\langle M, w \rangle$ szó által kódolt M Turing-gép működését a w szón.

U -nak négy szalagja van. Először leellenőrzi, hogy a bemenete egy $\langle M, w \rangle$ alakú szó-e. Ha igen, akkor elkezd szimulálni M működését. U a második szalagján tárolja az M szalagját, mégpedig ugyanolyan a kódolással, mint amilyen az M elkódolásánál is használatos. Vagyis például az M X_j szalagszimbóluma a 0^j szóval van reprezentálva és a szalagszimbólumok pedig egy 1-es szimbólummal vannak elválasztva. A harmadik szalagon tárolja U az M aktuális állapotát a szokásos módon kódolva, a q_i állapot például a 0^{i+1} szóval van reprezentálva. U felépítése az alábbi ábrán látható.



U működése egy v bemeneten az alábbi módon foglalható össze.

1. U először megvizsgálja, hogy v $\langle M, w \rangle$ alakú-e. Ha nem akkor elutasítja a bemenetet. Ezt helyesen teszi, hisz ebben az esetben, megállapodásunk szerint v egy olyan Turing-gépet kódol, ami nem fogad el egyetlen bemenő szót sem. Ekkor viszont v nem lehet eleme L_u -nak.
2. U rámásolja w -t a második szalagra a kódolt formában.
3. U 0-t ír a harmadik szalagjára, ezzel reprezentálva M kezdőállapotát.
4. U szimulálja M egy lépését az alábbi módon. Keres egy $0^i 10^j 10^r 10^s 10^t$ alakú részsztót M kódjában az első szalagján úgy, hogy 0^i a harmadik szalagon lévő állapot legyen, 0^j pedig az a 0-s blokk, ami a második szalagon

a fej pozíciójában kezdődik. Ezek után U elvégzi a fent kódolt átmenet alapján M egy lépését:

- Kitörli a harmadik szalagon 0^i -t és a másodikról átmásolja a harmadikra 0^r -t (annak az állapotnak a kódját, amibe M -lépne).
- Kicszeréli a második szalagon 0^j -t 0^s -re, azaz átírja M szalagszimbólumát az átmenetnek megfelelően. Ehhez ha kell felhasználja a negyedik szalagot, ugyanis ha $j \neq s$, akkor rámásolja a negyedik szalagra a második szalagról a 0^i mögötti részt, kitörli a második szalagon 0^i -t, a helyére írja 0^s -t, végül visszamásolja a negyedik szalagon lévő szót a második szalagra és a fejet a 0^s blokk elejére állítja.
- U megkeresi a második szalagon a fej pozícióján kezdődő 0-s blokktól balra vagy jobbra lévő 0-s blokk kezdetét, vagy helyben marad attól függően, hogy t értéke 1, 2, vagy 3.

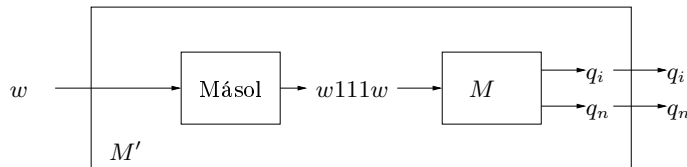
5. Ha U azt találja, hogy M a 4-ik pontban q_i vagy q_n állapotba lépett, akkor U is q_i -be vagy q_n -be lép. Egyébként pedig folytatja M következő lépésének szimulálását a 4-ik ponttal.

Világos, hogy U pontosan akkor fogad el egy $\langle M, w \rangle$ alakú bemenetet, ha $w \in L(M)$, vagyis ha $\langle M, w \rangle \in L_u$. Tehát U felismeri L_u -t, és ez az amit bizonyítani akartunk. \square

Most megmutatjuk, hogy L_u nem eldönthető.

Tétel $L_u \notin R$.

Bizonyítás Az állítást indirekt módon bizonyítjuk. Tegyük fel, hogy L_u eldönthető. Akkor egy korábbi tételünk alapján \bar{L}_u is eldönthető. Legyen akkor M az a Turing-gép, ami eldönti \bar{L}_u -t. M -ből megkonstruálunk egy olyan M' Turing-gépet, ami $L_{\text{átlő}}$ -t dönti el, ellentmondva azon korábbi tételünknek, mely szerint $L_{\text{átlő}} \notin RE$. M' felépítése az alábbi ábrán látható.



Adott w bementere M' a következőket csinálja:

1. Előállítja w -ből a $w' = w111w$ szót.
2. w' -n szimulálja M -et

3. Ha M elfogadja w' -t, akkor M' elfogadja w -t.
4. Ha M elutasítja w' -t, akkor M' is elutasítja w -t.

Vagyis w akkor és csak akkor eleme $L(M')$ -nek, ha $w111w \in \bar{L}_u$, azaz $w \in L_{\text{át16}}$. Azt kaptuk tehát, hogy $L(M') = L_{\text{át16}}$, vagyis $L_{\text{át16}}$ rekurzívan felsorolható. Ez viszont ellentmond annak a korábbi tételünknek, mely szerint $L_{\text{át16}}$ nem rekurzívan felsorolható. Ezzel a tétel bizonyítását befejeztük. \square

3.4. További eldönthetetlen problémák

Tegyük fel, hogy van két eldöntési problémánk, legyenek ezek L_1 és L_2 . Előfordulhat, hogy csak a L_2 probléma eldöntésére van egy A_2 algoritmusunk, a L_1 -ére nincs. Ha viszont a L_1 probléma minden w példányához meg tudjuk konstruálni a L_2 probléma egy w' példányát úgy, hogy a w pontosan akkor „igen” példánya L_1 -nek, ha w' „igen” példánya L_2 -nek, akkor már a L_1 problémát is el tudjuk dönteni az alábbi módon. A L_1 -et eldöntő A_1 algoritmus egy w bemenetből először elkészíti a L_2 fentebb leírt w' példányát. Ezután A_1 szimulálja A_2 működését a w' bemeneten. Ha A_2 „igen” választ ad a w' bemenetre, akkor A_1 is „igen” választ ad a w bemenetre, míg ha A_2 „nem” választ ad, akkor A_1 is „nem” választ ad a bemenetre. Könnyen látható, hogy az így leírt A_1 algoritmus valóban a L_1 problémát dönti el. A most vázolt módszert nevezzük visszavezetésnek, mely során a L_1 probléma eldöntését visszavezetjük egy másik probléma eldöntésére.

A módszert használhatjuk arra is, hogy egy problémáról megmutassuk, hogy eldönthetetlen. Tudjuk például, hogy az előző fejezetben vázolt L_u probléma eldönthetetlen. Ha L_u -t sikerülne visszavezetni egy másik problémára, akkor ezáltal bizonyítani tudnánk, hogy ez az újabb probléma is eldönthetetlen (gondoljunk csak meg, ha az újabb problémánk mégis eldönthető lenne, akkor a visszavezetést felhasználva meg tudnánk adni egy L_u -t eldöntő algoritmust, ami ellentmondáshoz vezet).

A visszavezetést formálisan az alábbi módon definiáljuk.

Definíció Legyen Σ és Δ két ábécé és f egy Σ^* -ből Δ^* -ba képező függvény. Azt mondjuk, hogy f kiszámítható, ha van olyan M Turing-gép, hogy M -et egy $w \in \Sigma^*$ szóval a bemenetén indítva, M úgy áll meg, hogy a szalagján az $f(w)$ szó van.

Legyen $L_1 \in \Sigma^*$ és $L_2 \in \Delta^*$ két nyelv (azaz eldöntési probléma). Azt mondjuk, hogy L_1 visszavezethető L_2 -re, ha van olyan $f : \Sigma^* \rightarrow \Delta^*$ kiszámítható függvény, hogy minden $w \in \Sigma^*$ szóra, $w \in L_1$ akkor és csak akkor teljesül, ha $f(w) \in L_2$ is teljesül. \square

Tétel Legyen L_1 és L_2 két eldöntési probléma és tegyük fel, hogy L_1 visszavezethető L_2 -re. Akkor igazak az alábbi állítások:

1. Ha L_1 eldönthetetlen, akkor L_2 is az.
2. Ha $L_1 \notin RE$, azaz nem rekurzívan felsorolható, akkor $L_2 \notin RE$ szintén teljesül.

Bizonyítás Csak a második állítást bizonyítjuk, az első bizonyítása hasonló. Indirekt módon tegyük fel, hogy L_2 rekurzívan felsorolható. Akkor van olyan M_2 Turing-gép, hogy $L_2 = L(M_2)$. Továbbá, van olyan M' Turing-gép, ami kiszámolja az L_1 nyelv L_2 -re való visszavezetését. Ezen gépek segítségével megadunk egy olyan M_1 Turing-gépet, ami L_1 -et ismeri fel. M_1 egy w bemeneten először szimulálja az M' gépet. Amikor végez, akkor a szalagján lévő $f(w)$ szón szimulálja M_2 működését. Ha M_2 elfogadja az $f(w)$ szót, akkor M_1 is elfogadja a w -t. Ha M_2 elutasítja $f(w)$ -t, akkor M_1 is elutasítja a w -t. Ha M_2 nem áll meg az $f(w)$ bemeneten, akkor M_1 sem áll meg w -n. Könnyen belátható, hogy az így vázolt M_1 gép pontosan az L_1 nyelvet ismeri fel. Feltevésünk szerint azonban az $L_1 \notin RE$, vagyis L_1 nem felismerhető, tehát ellentmondáshoz jutottunk. Következésképpen L_2 nem lehet rekurzívan felsorolható.

Most definiáljuk azt a problémát, mely a Turing-gépek megállási problémájaként ismert, és szintén egy eldönthetetlen probléma. Ennek a problémának az eldönthetlenségét úgy bizonyítjuk, hogy visszavezetjük rá az L_u problémát.

Legyen $L_{\text{halt}} = \{\langle M, w \rangle \mid M \text{ megáll a } w \text{ bemeneten}\}$, azaz L_{halt} azon (M, w) Turing-gép és bemenet párosokat tartalmazza megfelelően elkódolva, hogy az M gép megáll a w bemeneten.

Kezdeti sikerként először bebizonyítjuk, hogy L_{halt} rekurzívan felsorolható.

Tétel $L_{\text{halt}} \in RE$.

Bizonyítás Vegyük azt az U Turing-gépet, ami az L_u nyelvet ismeri fel. Ezt a gépet fogjuk módosítani úgy, hogy L_{halt} -ot ismerje fel. U minden olyan átmeneztét, ami q_n -be megy irányítsuk q_i -be, és jelöljük a kapott Turing-gépet M' -vel. Nem nehéz belátni, hogy egy M Turing-gépre és annak w bemenő szavára az $\langle M, w \rangle$ szó pontosan akkor eleme $L(M')$ -nek, ha M megáll a w bemeneten (q_i -ben vagy q_n -ben). Ez pedig azt jelenti, hogy $L_{\text{halt}} = L(M')$, vagyis M' az L_{halt} nyelvet ismeri fel. \square

Nyilvánvaló, hogy ha lenne egy Turing-gép, ami képes lenne eldönteni is az L_{halt} nyelvet, akkor tetszőleges Turing-gépről és így a Church-Turing tézis értelmében tetszőleges algoritusról, C++, Pascal programról, stb.) el tudnánk dönteni, hogy megáll-e a bemenetén vagy sem. Ez a Turing-gép egy igen hasznos eszköz lenne a számunkra, sajnálatos módon azonban ilyen gép nem létezik.

Tétel Az L_{halt} nyelv eldönthetetlen.

Bizonyítás Visszavezetjük az L_{halt} problémára az L_u problémát, ami egy korábbi tételünk szerint, mivel L_u eldönthetetlen, bizonyítja azt, hogy L_{halt} is eldönthetetlen. A visszavezetés a következő módon történik. Egy tetszőleges M Turing-géphez legyen M' a következő Turing-gép.

M' egy w bemeneten:

1. Futtatja M -et a w szón (tulajdonképpen meghívja az U univerzális Turing gépet a $\langle M, w \rangle$ szóra).
2. Ha M elfogadja a w bemenetet, akkor M' is elfogadja w -t.
3. Ha M elutasítja w -t, akkor M' egy olyan állapotba megy, ahol egy végtelen ciklusban lépteti a fejet jobbra, tehát M' ebben az esetben soha nem áll meg.

Könnyű belátni, hogy $\langle M, w \rangle \in L_u$ akkor és csak akkor teljesül, ha $\langle M', w \rangle \in L_{\text{halt}}$ teljesül. Továbbá, M' megkonstruálható M -ből egy Turing-géppel. Azt kaptuk tehát, hogy L_u visszavezethető L_{halt} -ra, amiből következik, hogy L_{halt} eldönthetetlen. \square

3.4.1. Rice tétele

Ebben az alfejezetben azt mutatjuk meg, hogy a Turing-gépekkel, pontosabban az általuk felismert nyelvekkel kapcsolatos összes nem triviális kérdés algoritmikusan eldönthetetlen. Először tisztázni kell, hogy mit nevezünk a rekurzívan felsorolható nyelvek egy nem triviális tulajdonságának.

Definíció Ha \mathcal{P} a rekurzívan felsorolható nyelvek egy halmaza, akkor \mathcal{P} -t a rekurzívan felsorolható nyelvek egy tulajdonságának nevezzük. Továbbá, \mathcal{P} egy nem triviális tulajdonság, ha $\mathcal{P} \neq \emptyset$ és $\mathcal{P} \neq RE$. Azt mondjuk, hogy egy $L \in RE$ nyelv rendelkezik a \mathcal{P} tulajdonsággal, ha $L \in \mathcal{P}$. \square

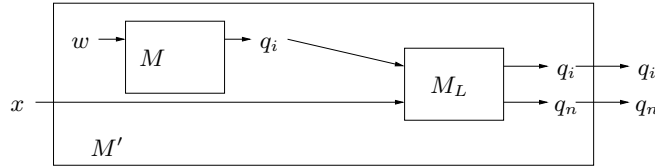
Például ha \mathcal{P} az üres halmaz, akkor egyetlen L rekurzívan felsorolható nyelv sem rendelkezik a \mathcal{P} tulajdonsággal. Viszont ha $\mathcal{P} = \{\emptyset\}$, azaz \mathcal{P} az üres nyelvet tartalmazza (ami nyilván egy rekurzívan felsorolható nyelv), akkor kizárólag a \emptyset , vagyis az üres nyelv rendelkezik a \mathcal{P} tulajdonsággal.

Ebben az alfejezetben megmutatjuk, hogy ha \mathcal{P} egy nem triviális tulajdonság, akkor nincs olyan Turing-gép, ami tetszőleges $L \in RE$ nyelvre eldöntené, hogy L rendelkezik-e a \mathcal{P} tulajdonsággal, azaz $L \in \mathcal{P}$ vagy sem (megjegyezzük, hogy ha \mathcal{P} egy triviális tulajdonság lenne, akkor a probléma eldöntése is triviális lenne). De hogyan adjunk a Turing-gép bemenetére egy nyelvet, hisz a rekurzívan felsorolható nyelvek általában végtelen sok szót tartalmaznak? Ahogy azt már korábban láttuk, ilyenkor nem maga a nyelv lesz a bemenet, hanem egy a nyelvet reprezentáló véges eszköz, esetünkben egy Turing-gép. Tehát igazából nem azt akarjuk eldönteni, hogy egy adott L nyelv rendelkezik-e a \mathcal{P} tulajdonsággal, hanem azt, hogy az L -et felismerő M Turing-gép kódja eleme-e az $L_{\mathcal{P}}$ nyelvnek, ahol $L_{\mathcal{P}}$ azon Turing-gépek kódjait tartalmazza, melyek \mathcal{P} tulajdonsággal rendelkező nyelveket ismernek fel. Az alábbi tételben azt mondja ki, hogy az $L_{\mathcal{P}}$ nyelv eldönthetetlen, amennyiben \mathcal{P} egy nem triviális tulajdonság.

Tétel Legyen \mathcal{P} a rekurzívan felsorolható nyelvek egy nem triviális tulajdonsága. Akkor az $L_{\mathcal{P}}$ nyelv eldönthetetlen.

Bizonyítás (nem tananyag) Az állítás bizonyításához legyen \mathcal{P} a rekurzívan felsorolható nyelvek egy nem triviális tulajdonsága. Tegyük fel, hogy $\emptyset \notin \mathcal{P}$ (a bizonyítás végén majd visszatérünk ahhoz az esethez, amikor $\emptyset \in \mathcal{P}$). Legyen továbbá L egy tetszőleges nyelv \mathcal{P} -ből (mivel \mathcal{P} nem triviális és $\emptyset \notin \mathcal{P}$, L nem lehet az üres nyelv). Legyen M_L az L -et felismerő Turing-gép.

A következőkben visszavezetjük az L_u nyelvet az $L_{\mathcal{P}}$ -re. Legyen $\langle M, w \rangle$ egy tetszőleges Turing-gép és annak egy w bemenete. Megmutatjuk, hogy megkonstruálható egy M' Turing-gép úgy, hogy $L(M') = \emptyset$, ha $w \notin L(M)$ és $L(M') = L$, ha $w \in L(M)$. A megkonstruált M' egy kétszalagos Turing-gép lesz, a gép vázlata az alábbi ábrán látható.



M' egy tetszőleges x bemeneten a következőket csinálja:

1. M' , függetlenül attól, hogy mi a bemenete, szimulálja az egyik szalagján M működését a w szón (M és w kódja be van építve M' kódjába; M' felmásolja a szalagjára a w -t és meghívja az univerzális Turing-gépet, melynek segítségével szimulálja M működését w -n).
2. Ha M' azt találja, hogy M nem fogadja el w -t, akkor M' nem csinál semmit, vagyis nem fogadja el x bemenetet. Ebben az esetben $L(M') = \emptyset$, vagyis $\langle M' \rangle \notin L_{\mathcal{P}}$.
3. Ha M' azt találja, hogy M elfogadja w -t, akkor elkezd szimulálni M_L működését az x bemeneten. Ebben az esetben pedig $L(M) = L$, vagyis $\langle M' \rangle \in L_{\mathcal{P}}$.

Látható, hogy $\langle M, w \rangle \in L_u$ akkor és csak akkor teljesül, ha $\langle M' \rangle \in L_{\mathcal{P}}$, vagyis a fenti eljárás L_u visszavezetése $L_{\mathcal{P}}$ -re. Mivel L_u eldönthetetlen kapjuk, hogy $L_{\mathcal{P}}$ is eldönthetetlen.

Meg kell még vizsgálni azt az esetet, amikor $\emptyset \in \mathcal{P}$. Ebben az esetben ismételjük meg a fenti bizonyítást a $\bar{\mathcal{P}} = RE - \mathcal{P}$ tulajdonságra. Azt kapjuk, hogy $L_{\bar{\mathcal{P}}}$ nem eldönthető. Tegyük fel most, hogy az $L_{\mathcal{P}}$ nyelv viszont eldönthető. Korábbi tételünk alapján tudjuk, hogy ebben az esetben $\bar{L}_{\mathcal{P}}$ is eldönthető. Másrészt nem nehéz belátni, hogy $L_{\bar{\mathcal{P}}} = \bar{L}_{\mathcal{P}}$, ami azt jelenti, hogy $L_{\bar{\mathcal{P}}}$ is eldönthető, ez pedig ellentmondás, amiből következik, hogy $L_{\mathcal{P}}$ eldönthetetlen, amit bizonyítani akartunk. \square

A fentiek alapján az alábbi problémák mindegyike eldönthetetlen.

1. Egy tetszőleges M Turing-gép az üres nyelvet ismer-e fel. (Ebben az esetben $\mathcal{P} = \{\emptyset\}$.)
2. Egy M Turing-gép véges nyelvet ismer-e fel ($\mathcal{P} = \{L \mid L \text{ véges}\}$).
3. Egy M Turing-gép reguláris nyelvet ismer-e fel ($\mathcal{P} = \{L \mid L \text{ reguláris}\}$).
4. Egy M Turing-gép környezetfüggetlen nyelvet ismer-e fel ($\mathcal{P} = \{L \mid L \text{ környezetfüggetlen}\}$).

4. fejezet

Bevezetés a bonyolultságelméletbe

Amint azt az előadás elején említettük, a bonyolultságelmélet célja a megoldható (és ezen belül az eldönthető) problémák osztályozása a megoldáshoz szükséges erőforrások (jellemzően az idő és a tár) mennyisége szerint. Szükségünk lesz az alábbi definíciókra.

Definíció Legyen $f(n) : N \rightarrow N$ egy függvény. Akkor

$$\mathbf{TIME}(f(n)) = \{L \mid L \text{ eldönthető } \mathcal{O}(f(n)) \text{ időigényű Turing-géppel}\}.$$

Továbbá, $\mathbf{P} = \bigcup_{k \geq 1} \mathbf{TIME}(n^k)$. □

Tehát \mathbf{P} azon nyelveket tartalmazza, melyek eldönthetőek polinom időkorlátos determinisztikus Turing-géppel. Ilyen például a jól ismert ELÉRHEŐSÉG probléma, melynek bemenete egy G gráf és annak két kitüntetett csúcsa (s és t). A kérdés az, hogy van-e a G -ben út s -ből t -be. Ha az ELÉRHEŐSÉG problémára nyelvként tekintünk, akkor írhatjuk azt, hogy $\text{ELÉRHEŐSÉG} = \{\langle G, s, t \rangle \mid G\text{-ben van út } s\text{-ből } t\text{-be}\}$, ahol a $\langle G, s, t \rangle$ jelölés, amint azt már megszokhattuk, a G, s, t egy megfelelő elkódolása valamilyen ábécé feletti szóban. Könnyen megadható az ELÉRHEŐSÉG problémát polinom időben eldöntő Turing-gép, tehát $\text{ELÉRHEŐSÉG} \in \mathbf{P}$. Most definiáljuk a nemdeterminisztikus Turing-gépek analóg nyelvosztályait.

Definíció Ha $f(n) : N \rightarrow N$ egy függvény, akkor

$$\mathbf{NTIME}(f(n)) = \{L \mid L \text{ eldönthető } \mathcal{O}(f(n)) \text{ időigényű nemdeterminisztikus Turing-géppel}\}.$$

Továbbá, $\mathbf{NP} = \bigcup_{k \geq 1} \mathbf{NTIME}(n^k)$. □

Az \mathbf{NP} -beli problémák rendelkeznek egy közös tulajdonsággal az alábbi értelemben. Ha tekintjük egy \mathbf{NP} -beli probléma egy példányát és egy lehetséges „bizo-

nyítékot” arra nézve, hogy ez a példány „igen” példánya az adott problémának, akkor ezen bizonyíték helyességének leellenőrzése polinom időben elvégezhető. Ennek megfelelően egy **NP**-beli problémát eldöntő nondeterminisztikus Turing-gép általában úgy működik, hogy „megsejti” a probléma bemenetének egy lehetséges megoldását, és polinom időben leellenőrzi, hogy a megoldás helyes-e.

Tekintsük például a SAT problémát. Tudjuk, hogy SAT igen példányai azon konjunktív normálformák, melyek kielégíthetőek. Tekintsünk egy tetszőleges ϕ konjunktív normálformát. Annak a bizonyítéka, hogy a ϕ kielégíthető egy olyan változóhozrendelés, ami mellett kiértékelve a ϕ -t igaz értéket kapunk. Egy tetszőleges változóhozrendelés tehát a ϕ kielégíthetőségének egy lehetséges bizonyítéka. Annak leellenőrzése pedig, hogy ez a hozzárendelés tényleg igazzá teszi-e ϕ -t polinom időben elvégezhető. Ennek megfelelően, a SAT eldönthető egy olyan nondeterminisztikus Turing-géppel, mely megsejt egy változóhozrendelést, és polinom időben leellenőrzi, hogy az kielégíti-e a bemenetet. Következésképpen a SAT egy **NP**-beli probléma.

A SAT azonban speciális is az **NP**-beli problémák között, mert az eldöntésére ismert összes algoritmus olyan, hogy a bemenet méretének függvényében exponenciális a lépésszáma. Ezek az algoritmusok alapvetően úgy működnek, hogy egy ϕ bemenetre szisztematikusan megvizsgálják a lehetséges megoldások terét, azaz addig állítják elő a ϕ változóinak értéket adó változóhozrendeléseket, amíg nem találnak egy olyat ami kielégíti a ϕ -t. Az összes lehetséges hozzárendelés száma viszont a ϕ -ben szereplő változók számának a méretében exponenciális nagyságrendű, tehát a SAT-ot eldöntő algoritmus is exponenciális időigényű lesz. Amint arról már volt szó, a determinisztikus Turing-gép egy algoritmus modell, következik tehát, hogy a SAT-ot, jelenlegi ismereteink szerint, csak exponenciális időigényű determinisztikus Turing-géppel tudjuk eldönteni. A nondeterminisztikus Turing-gép ezzel szemben rendelkezik azzal a nem realiztikus tulajdonsággal, hogy képes ráhibázni a megfelelő megoldásra, és nem kell szisztematikusan átvizsgálnia a lehetséges megoldások terét.

Az a definíciókból következik, hogy fennáll a $\mathbf{P} \subseteq \mathbf{NP}$ tartalmazás. Az a sejtés (azaz még nem bizonyított), hogy a fenti tartalmazás valódi. Éppen a SAT az egyik olyan probléma, ami valószínűleg nem eleme a **P**-nek, viszont **NP**-beli. Másrészt igaz, hogy ha sikerülne a SAT eldöntésére polinomiális időigényű algoritmust találni, akkor ez azt jelentené, hogy az **NP** osztály megegyezik a **P** osztállyal. A SAT-ot és a vele megegyező nehézségű problémákat nevezzük majd később **NP**-teljes problémáknak.

4.1. NP-teljes problémák

Ahhoz, hogy az **NP** osztály szerkezetét vizsgálni tudjunk, szükségünk lesz a visszavezetések egy speciális osztályára. Ezek a polinom idejű visszavezetések.

Definíció Legyen Σ és Δ két ábécé és f egy Σ^* -ból Δ^* -ba képező függvény. Azt mondjuk, hogy f polinom időben kiszámítható, ha kiszámítható egy polinom időigényű Turing-géppel.

Legyen $L_1 \in \Sigma^*$ és $L_2 \in \Delta^*$ két nyelv. Azt mondjuk, hogy L_1 polinom időben visszavezethető L_2 -re (jele: $L_1 \leq_p L_2$), ha van olyan $f : \Sigma^* \rightarrow \Delta^*$ polinom időben kiszámítható függvény, hogy minden $w \in \Sigma^*$ szóra, $w \in L_1$ akkor és csak akkor teljesül, ha $f(w) \in L_2$ is teljesül. \square

Két egymásra polinom időben visszavezethető probléma között az alábbi kapcsolatot figyelhetjük meg.

Tétel Legyen L_1 és L_2 két probléma úgy, hogy $L_1 \leq_p L_2$. Ha L_2

1. **P**-beli, akkor L_1 is **P**-beli.
2. **NP**-beli, akkor L_1 is **NP**-beli.

Bizonyítás Csak a második esetet vizsgáljuk (az első eset bizonyítása hasonló). Tegyük fel tehát, hogy $L_2 \in \mathbf{NP}$. Megmutatjuk, hogy $L_1 \in \mathbf{NP}$ is teljesül. Legyen ugyanis M_1 az a Turing-gép, ami polinom időben kiszámolja az $L_1 \leq_p L_2$ visszavezetést, M_2 pedig az a nemdeterminisztikus gép, ami polinom időben eldönti L_2 -öt. Konstruáljunk meg M_1 -ből és M_2 -ből egy M Turing-gépet a következő módon. M egy w bemenetre kiszámolja az $f(w)$ szót (szimulálja M_1 -et), majd a kapott $f(w)$ szóra meghívja M_2 -t. Ha M_2 elfogadja $f(w)$ -t, akkor M is elfogadja w -t, ha M_2 elutasítja $f(w)$ -t, akkor M is elutasítja w -t. Könnyű belátni, hogy az így vázolt M is egy polinom idejű nemdeterminisztikus Turing-gép, ami viszont L_1 -et dönti el. Vagyis $L_1 \in \mathbf{NP}$ is teljesül, amit bizonyítani akartunk. \square

Most definiáljuk a **NP** egy fontos részosztályát.

Definíció Legyen L egy probléma. Azt mondjuk, hogy L **NP**-teljes, ha

1. **NP**-beli és
2. minden további **NP**-beli probléma polinom időben visszavezethető L -re.

\square

Most megmutatjuk, hogy ha egy **NP**-teljes probléma eleme **P**-nek, akkor **P** = **NP**.

Tétel Legyen L egy **NP**-teljes probléma. Ha $L \in \mathbf{P}$, akkor **P** = **NP**.

Bizonyítás (nem tananyag) Tegyük fel, hogy $L \in \mathbf{P}$. Mivel $\mathbf{P} \subseteq \mathbf{NP}$, elég megmutatni, hogy $\mathbf{NP} \subseteq \mathbf{P}$ is teljesül, azaz minden $L' \in \mathbf{NP}$ -re $L' \in \mathbf{P}$. Ez viszont igaz, hiszen mivel L **NP**-teljes, $L' \leq_p L$ és ebben az esetben az előző tételünk alapján $L' \in \mathbf{P}$ is fennáll. \square

Ahogy azt az **NP**-teljes problémák definíciójában láttuk, ha meg akarjuk mutatni, hogy egy **NP**-beli probléma **NP**-teljes, akkor meg kell mutatni, hogy minden **NP**-beli probléma visszavezethető rá. Ez, mint ahogy azt a SAT esetében hamarosan látni is fogjuk, általában nehéz feladat. Az alábbi tételt alkalmazva viszont egy **NP**-teljes probléma segítségével további **NP**-beli problémákról láthatjuk be, hogy **NP**-teljesek.

Tétel Legyen L_1 egy **NP**-teljes és L_2 egy **NP**-beli probléma. Ha $L_1 \leq_p L_2$, akkor L_2 is **NP**-teljes.

Bizonyítás (nem tananyag) Legyen L egy tetszőleges **NP**-beli probléma. Mivel L_1 **NP**-teljes kapjuk, hogy $L \leq_p L_1$. Legyenek M_1 az $L \leq_p L_1$ visszavezetést és M_2 az $L_1 \leq_p L_2$ visszavezetést kiszámító polinom időigényű Turing-gép. M_1 -ből és M_2 -ből könnyen megadható egy olyan M polinom időigényű Turing-gép, ami az $L \leq_p L_2$ visszavezetést számolja ki. Mivel L egy tetszőleges **NP**-beli nyelv volt kapjuk, hogy minden **NP**-beli nyelv visszavezethető polinom időben L_2 -re. Mivel L_2 **NP**-beli következik, hogy L_2 is **NP**-teljes. \square

4.1.1. SAT **NP**-teljes

Ebben a részben megmutatjuk a bonyolultságelmélet egyik fontos eredményét, nevezetesen, hogy a SAT egy **NP**-teljes probléma. Ehhez először definiáljuk a SAT problémát, most mint nyelvet, valamint néhány további, a logikában használatos alapfogalmat.

Definíció Literálnak nevezünk egy ítéletváltozót (melynek értéke igaz illetve hamis lehet) illetve annak negáltját. Tagnak nevezzük a literálok diszjunkcióját („vagy” kapcsolatát) és konjunktív normálformának (knf) a tagok konjunktívát („és” kapcsolatát). Ezek után a SAT problémát a következőképpen definiáljuk.

$SAT = \{ \langle \phi \rangle \mid \phi \text{ kielégíthető konjunktív normálformában adott logikai formula} \}$

Tehát SAT azon konjunktív normálformákat tartalmazza, egy megfelelő ábécé felett elködölve, melyek kielégíthetőek. \square

Példa $(x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \wedge (\neg x_1 \vee x_2 \vee x_3) \wedge (\neg x_1 \vee \neg x_2 \vee \neg x_3) \in SAT$.

Tétel (Cook tétele) SAT **NP**-teljes.

Bizonyítás Azt, hogy SAT **NP**-beli, a fejezet elején már láttuk. Amit be kell még bizonyítani az az, hogy minden **NP**-beli nyelv polinom időben visszavezethető SAT-ra.

Legyen L egy tetszőleges **NP**-beli nyelv és legyen $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n)$ egy $p(n)$ időigényű nondeterminisztikus Turing-gép valamely $p : N \rightarrow N$ polinomra úgy, hogy $L = L(M)$. Feltehető, hogy minden $n \in N$ -re, $p(n) \geq n$.

A feladatunk az, hogy M minden w bemenő szavához elkészítsünk egy ϕ formulát úgy, hogy:

$$\phi_0 = \bigwedge_{\substack{1 \leq i \leq p(n)+1 \\ 1 \leq j \leq p(n)+3}} \left[\left(\bigvee_{s \in C} x_{i,j,s} \right) \wedge \bigwedge_{s,t \in C, s \neq t} (\neg x_{i,j,s} \vee \neg x_{i,j,t}) \right].$$

ϕ_{start} azt fejezi ki, hogy a táblázat első sorában a w -hez tartozó kezdőkonfiguráció van:

$$\begin{aligned} \phi_{start} = & x_{1,1,\#} \wedge x_{1,2,q_0} \wedge x_{1,3,w_1} \wedge \dots \\ & \wedge x_{1,n+2,w_n} \wedge x_{1,n+3,\sqcup} \wedge \dots \wedge x_{1,p(n)+2,\sqcup} \wedge x_{1,p(n)+3,\#}. \end{aligned}$$

ϕ_{accept} azt fejezi ki, hogy a táblázat utolsó sorában elfogadó konfiguráció van:

$$\phi_{accept} = \bigvee_{j=2}^{p(n)+2} x_{p(n)+1,j,q_i}.$$

Végezetül, a ϕ_{move} formulának azt kell kifejeznie, hogy a táblázat két egymást követő sora M két egymást követő konfigurációjának felel meg a w -n. Ahhoz, hogy ezt formalizálni tudjuk, szükségünk lesz némi előkészületre.

Nevezzük a táblázat egy $\begin{array}{|c|c|c|} \hline a_1 & a_2 & a_3 \\ \hline a_4 & a_5 & a_6 \\ \hline \end{array}$ részét a táblázat egy ablakának. Azt mondjuk, hogy a táblázat egy ablaka legális, ha az megengedett az M átmeneti relációja által (ha a felső és az alsó sor megegyezik, akkor szintén legális az ablak).

Példaként tegyük fel, hogy $\delta(q_1, a) = \{(q_1, b, R)\}$ és $\delta(q_1, b) = \{(q_2, c, L), (q_2, a, R)\}$

($q_1, q_2 \in Q$ és $a, b, c \in \Gamma$). Akkor a következő két ablak legális: $\begin{array}{|c|c|c|} \hline a & a & q_1 \\ \hline a & a & b \\ \hline \end{array}$,

$\begin{array}{|c|c|c|} \hline a & q_1 & b \\ \hline q_2 & a & c \\ \hline \end{array}$. Másrészt, bármilyen további átmeneteket engedjen is meg δ , az $\begin{array}{|c|c|c|} \hline a & a & a \\ \hline a & b & a \\ \hline \end{array}$ ablak nem legális.

Ezek után az általunk megadott ϕ_{move} azt fogja kifejezni, hogy a táblázat minden ablaka legális. Az, hogy ϕ_{move} így azt fejezi ki, amit elvárunk tőle következik az alábbi állításból, melyet nem bizonyítunk:

Ha a táblázat első sora az M kezdőkonfigurációja w -n és a táblázat minden ablaka legális, akkor a táblázat minden sora egy olyan konfigurációja M -nek, ami legálisan követi M -nek a táblázat megelőző sorában lévő konfigurációját.

Legyen tehát

$$\phi_{move} = \bigwedge_{\substack{1 \leq i \leq p(n) \\ 2 \leq j \leq p(n)+2}} \psi_{i,j},$$

ahol adott i -re és j -re $\psi_{i,j}$ az a formula, aminek azt fejezi ki, hogy a táblázat i -sorában és annak $j - 1$ -ik pozíciójában kezdődő ablak legális. Ezt az állítást a

$$\bigvee_{\substack{(a_1, \dots, a_6) \\ \text{legális}}} x_{i,j-1,a_1} \wedge x_{i,j,a_2} \wedge x_{i,j+1,a_3} \wedge x_{i+1,j-1,a_4} \wedge x_{i+1,j,a_5} \wedge x_{i+1,j+1,a_6}$$

formulával lehet leírni, de ez a formula sajnos nem knf. Ezért $\psi_{i,j}$ -vel egy ekvivalens állítást fogunk formalizálni: nem igaz az, hogy a táblázat i -sorában és annak $j - 1$ -ik pozíciójában kezdődő ablak nem legális. Ezt az állítást a

$$\neg \left(\bigvee_{\substack{(a_1, \dots, a_6) \\ \text{nem legális}}} x_{i,j-1,a_1} \wedge x_{i,j,a_2} \wedge x_{i,j+1,a_3} \wedge x_{i+1,j-1,a_4} \wedge x_{i+1,j,a_5} \wedge x_{i+1,j+1,a_6} \right)$$

formula írja le. Ebből a formulából a De Morgan azonosságokat felhasználva kapjuk a keresett $\psi_{i,j}$ formulát:

$$\psi_{i,j} = \bigwedge_{\substack{(a_1, \dots, a_6) \\ \text{nem legális}}} \neg x_{i,j-1,a_1} \vee \neg x_{i,j,a_2} \vee \neg x_{i,j+1,a_3} \vee \neg x_{i+1,j-1,a_4} \vee \neg x_{i+1,j,a_5} \vee \neg x_{i+1,j+1,a_6}.$$

Mivel így $\psi_{i,j}$ knf, kapjuk, hogy ϕ_{move} is az. Másrészt a ϕ_0, ϕ_{start} , valamint a ϕ_{accept} részformulák mindegyike knf. Ezért az egész ϕ formula maga is knf. Felhasználva továbbá azt, hogy ezen részformulák mérete n függvényében polinomiális nagyságrendű, megmutatható, hogy ϕ konstrukciója n függvényében polinom idő alatt elvégezhető.

Másrészt az is könnyen látható, hogy $w \in L$ akkor és csak akkor igaz, ha ϕ kielégíthető. Tehát ϕ konstrukciója az L nyelv polinom idejű visszavezetése SAT-ra. Mivel L tetszőleges NP-beli nyelv volt kapjuk, hogy SAT NP-teljes. \square

4.1.2. További NP-teljes problémák

Érdekes módon a SAT probléma akkor is NP-teljes marad, ha a probléma példányainak azokat a knf-kat tekintjük, melyek minden tagja pontosan három literált tartalmaz. A továbbiakban ezt az így kapott problémát vizsgáljuk.

Definíció Legyen $k \geq 1$. $kSAT = \{ \langle \phi \rangle : \langle \phi \rangle \in SAT, \phi \text{ minden tagjában } k \text{ literál van} \}$. \square

Most megmutatjuk, hogy a 3SAT probléma is NP-teljes.

Tétel 3SAT NP-teljes.

Bizonyítás Mivel $SAT \in \mathbf{Np}$, nyilvánvaló, hogy $3SAT \in \mathbf{NP}$ is teljesül. Megmutatjuk, hogy $SAT \leq_p 3SAT$, ami egy korábbi tételünk alapján implikálja 3SAT NP-teljesességét.

Legyen ϕ a SAT egy példánya. ϕ -hez megkonstruálunk egy olyan ψ formulát, melyben minden tag pontosan három literált tartalmaz, és $\phi \in \text{SAT}$ akkor és csak akkor áll fenn, ha $\psi \in 3\text{SAT}$ teljesül.

ϕ minden c tagját, az alábbi táblázat szerint, átalakítjuk ψ egy c' knf-ban lévő részformulájává:

c tag	c' knf
l	$l \vee l \vee l$
$l_1 \vee l_2$	$l_1 \vee l_2 \vee l_2$
$l_1 \vee l_2 \vee l_3$	$l_1 \vee l_2 \vee l_3$
$l_1 \vee l_2 \vee l_3 \vee l_4$	$(l_1 \vee l_2 \vee x) \wedge (\neg x \vee l_3 \vee l_4)$ (x új változó)
$l_1 \vee l_2 \vee l_3 \vee l_4 \vee \dots \vee l_n$ ($n > 4$)	$(l_1 \vee l_2 \vee x_1) \wedge (\neg x_1 \vee l_3 \vee x_2) \wedge$ $(\neg x_2 \vee l_4 \vee x_3) \wedge \dots \wedge (\neg x_{n-3} \vee l_{n-1} \vee l_n)$ (x_1, x_2, \dots, x_{n-3} új változók)

Látható, hogy ψ konstrukciója elvégezhető egy polinom időigényű Turing-géppel, valamint $\phi \in \text{SAT}$ akkor és csak akkor, ha $\psi \in 3\text{SAT}$. A fenti konstrukció tehát a SAT egy polinom idejű visszavezetése a 3SAT-ra, azaz $\text{SAT} \leq_p 3\text{SAT}$. Következik, hogy 3SAT NP-teljes □

A 3SAT segítségével további problémákról mutatjuk meg, hogy NP-teljesek. Először a következő, majd mint látni fogjuk egymással szoros kapcsolatban álló, gráfelméleti problémákkal foglalkozunk: TELJES RÉSZGRÁF, FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ és CSÚCSLEFEDÉS. Most ezeket a problémákat definiáljuk.

Definíció

TELJES RÉSZGRÁF = $\{ \langle G, k \rangle \mid G$ véges gráf, $k \geq 1$, G -nek létezik k csúcsú teljes részgráfja $\}$.

Tehát a TELJES RÉSZGRÁF azon G és k párokat tartalmazza, megfelelő ábécé feletti szavakban elkódolva, melyekre igaz, hogy G -ben van k csúcsú teljes részgráf, azaz olyan részgráf, melyben bármely két csúcs között van él.

FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ = $\{ \langle G, k \rangle \mid G$ véges gráf, $k \geq 1$, G -nek van k elemű független csúcshalmaza $\}$.

Vagyis a FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ azon G és k párokat tartalmazza, melyekre igaz, hogy G -ben van k olyan csúcs, melyek közül egyik sincs összekötve a másikkal.

CSÚCSLEFEDÉS = $\{ \langle G, k \rangle \mid G$ véges gráf, $k \geq 1$, G -nek van olyan k elemű csúcshalmaza, mely tartalmazza G minden élének legalább egy végpontját $\}$.

□

Ezek után megmutatjuk, hogy a fenti problémák NP-teljesek.

Tétel TELJES RÉSZGRÁF NP-teljes.

Bizonyítás Először is, TELJES RÉSZGRÁF \in NP, hisz megadható egy nondeterminisztikus Turing-gép, ami az egyik szalagjára írja a bemenetként kapott G gráf k darab csúcsát (azaz megsejt k darab csúcsot G -ből) és polinom időben leellenőrzi, hogy ezek a csúcsok teljes részgráfot alkotnak-e G -ben.

Másrészt visszavezetjük a 3SAT-ot TELJES RÉSZGRÁF-ra a következő módon. Legyen ϕ a 3SAT egy példánya. Akkor $\phi = c_1 \wedge \dots \wedge c_k$, valamely $k \geq 0$ -ra, ahol minden $0 \leq i \leq k$ -ra $c_i = l_{i1} \vee l_{i2} \vee l_{i3}$.

ϕ -hez megadunk egy G_ϕ gráfot az alábbi módon. ϕ minden c_i tagja meghatároz három csúcsot (azaz egy háromszöget) G -ben. Ezeket a csúcsokat l_{i1} -el l_{i2} -vel és l_{i3} -mal jelöljük. Az így kapott csúcsok között az összes élet behúzzuk, kivéve az alábbiakat:

- az egy háromszögön belül lévő csúcsok közti éleket és
- az ellentétes literálokkal címkézett csúcsok közti éleket.

Nyilvánvaló, hogy G_ϕ megkonstruálható egy polinom időigényű Turing-géppel. Továbbá az is könnyen belátható, hogy $\phi \in 3SAT \Leftrightarrow \langle G, k \rangle \in$ TELJES RÉSZGRÁF. Tehát a fenti konstrukció 3SAT polinom idejű visszavezetése TELJES RÉSZGRÁF-ra. Mivel 3SAT NP-teljes, kapjuk, hogy TELJES RÉSZGRÁF is NP-teljes. \square

Most azt mutatjuk meg, hogy FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ is NP-teljes.

Tétel FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ NP-teljes.

Bizonyítás FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ \in NP, hisz megadható egy nondeterminisztikus Turing-gép, ami megsejt k darab csúcsot G -ben és polinom időben leellenőrzi, hogy ezek a csúcsok független csúcshalmazt alkotnak-e G -ben.

Ahhoz, hogy FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ NP-teljességét belássuk elegendő megmutatni, hogy TELJES RÉSZGRÁF \leq_p FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ. Ehhez viszont elég észrevenni, hogy egy G gráfban akkor és csak akkor van k elemű teljes részgráf, ha G komplementer grádjában (\overline{G} -ben) van k elemű független csúcshalmaz. \overline{G} alatt azt a gráfot értjük, melynek ugyanazok a csúcsai, mint G -nek és két csúcs akkor és csak akkor alkot élet G -ben, ha nem alkot élt \overline{G} -ben. Világos, hogy \overline{G} polinom időben megkonstruálható G -ből, és $\langle G, k \rangle \in$ TELJES RÉSZGRÁF $\Leftrightarrow \langle \overline{G}, k \rangle \in$ FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ. Tehát TELJES RÉSZGRÁF polinom időben visszavezethető FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ-ra. Mivel TELJES RÉSZGRÁF NP-teljes következik, hogy FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ is NP-teljes. \square

Tétel CSÚCSLEFEDÉS NP-teljes.

Bizonyítás Először megint azt kell belátni, hogy CSÚCSLEFEDÉS \in NP. Ez viszont igaz, hisz CSÚCSLEFEDÉS eldönthető egy olyan nondeterminisztikus Turing-géppel ami megsejt k darab csúcsot G -ben és polinom időben leellenőrzi, hogy G minden éle rajta van-e a k csúcs valamelyikén.

A CSÚCSLEFEDÉS probléma **NP**-teljességét úgy bizonyítjuk, hogy visszavezetjük rá az **NP**-teljes FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ problémát. Tekintsünk egy n csúcsú ($n \geq 1$) véges G gráfot és annak egy k elemű ($k \leq n$) G' részgráfját. Nem nehéz belátni, hogy a G' -beli csúcsok pontosan akkor alkotnak egy k elemű független csúcshalmazt G -ben, ha G -nek a G' -n kívüli csúcsai egy $n - k$ elemű csúcslfedést alkotnak G -ben. Tehát $\langle G, k \rangle \in \text{FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ} \Leftrightarrow \langle G, n - k \rangle \in \text{CSÚCSLEFEDÉS}$. Világos, hogy az $n - k$ szám polinom időben kiszámítható, vagyis $\text{FÜGGETLEN CSÚCSHALMAZ} \leq_p \text{CSÚCSLEFEDÉS}$. Következésképpen CSÚCSLEFEDÉS is **NP**-teljes. \square

Az **NP**-teljes problémák nagyon fontosak a bonyolultságelméletben. Általában ha egy új problémával találkozunk, akkor vagy azt próbáljuk megmutatni róla, hogy **P**-beli vagy azt, hogy **NP**-teljes. Ha **P**-beli, akkor rendszerint hatékonyan megoldható a gyakorlatban is, ha **NP**-teljes, akkor viszont (valószínűleg) nincs a megoldására hatékony algoritmus és így fel is hagyhatunk annak keresésével. Azt már tudjuk, hogy $\mathbf{P} \subseteq \mathbf{NP}$. Elvileg lehetséges, hogy $\mathbf{P} = \mathbf{NP}$, de mint említettük az a sejtés, hogy ez az egyenlőség nem áll fenn. Azt is tudjuk, hogy az **NP**-teljes problémák a legnehezebbek az **NP**-beli nyelvek között. Vajon van-e olyan nyelv ami nem eleme **P**-nek, de nem is **NP**-teljes? Nyilvánvaló, hogy ha $\mathbf{P} = \mathbf{NP}$, akkor nincs ilyen nyelv, ellenkező esetben viszont:

Tétel Ha $\mathbf{P} \neq \mathbf{NP}$, akkor van olyan $L \in \mathbf{NP}$ nyelv, hogy $L \notin \mathbf{P}$, de L nem is **NP**-teljes.

Példa A $\{\langle G_1, G_2 \rangle \mid G_1 \text{ és } G_2 \text{ izomorf gráfok}\}$ nyelvről ismert, hogy **NP**-ben van, de nem ismert, hogy **P**-ben van-e vagy **NP**-teljes-e.